

Webサービスとの融合例 (東芝)

UNS2005講演資料

ロボットサービス発見技術

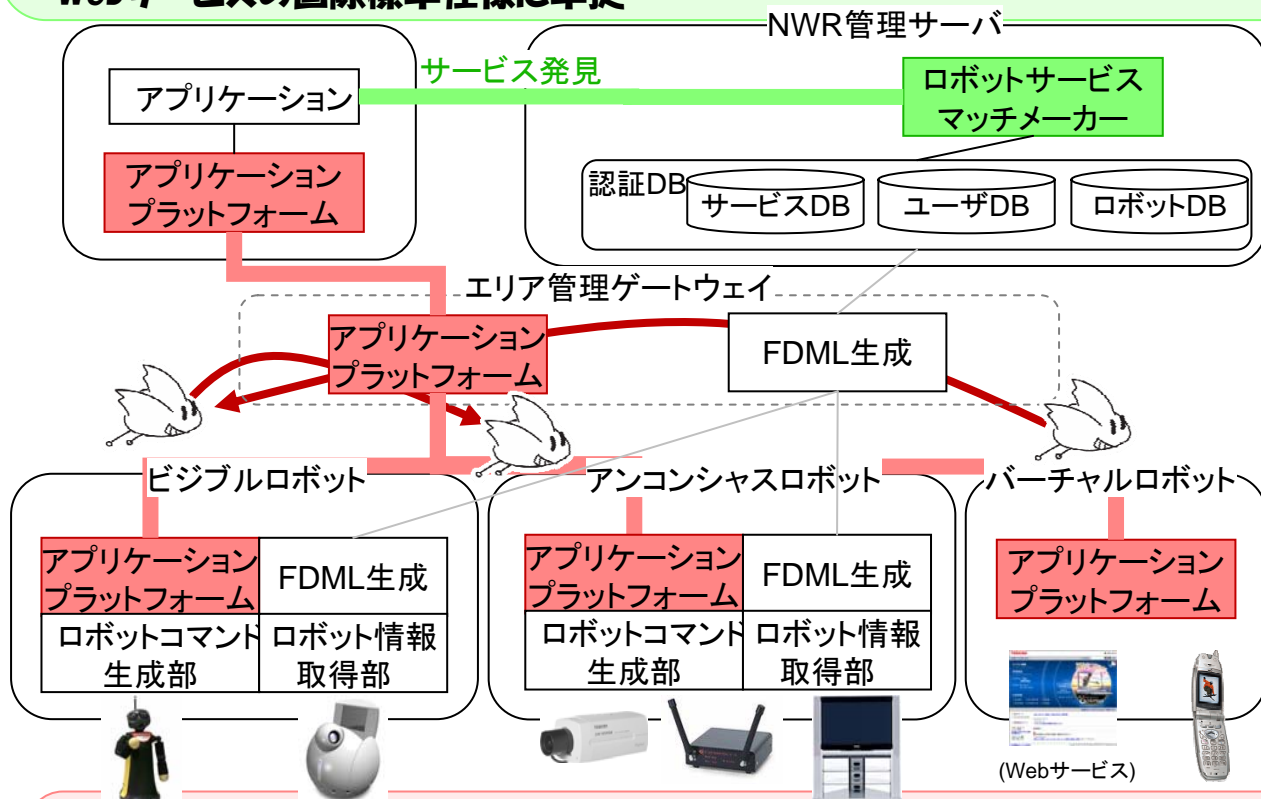
オントロジーに基づく意味検索技術

✓ サービスが提供する内容を意味で検索し、インタフェース間の整合性を調整

ルールに基づく条件検索技術

✓ サービスの利用条件間の論理的な包摂関係を考慮して検索

Webサービスの国際標準仕様に準拠



- 移動スクリプト技術により、異種ロボット間のシームレスな連携動作を実現
- 極小サイズ(Java2™ベース、コア11.2KB)の実行環境
- スクリプティングによる、アプリケーション作成効率の向上
- 各プラットフォームが提供するサービスの呼び出し

2005ネットワークロボット展パネル
(株式会社東芝) より抜粋

Ubicompにおける接続実験(デモセッションにて)

UNS2005講演資料



構築したシステム

