# 人間の大規模行動認識のための 社会実装技術に関する研究開発

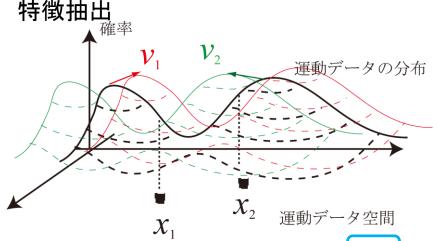
高野 渉 大阪大学

### 研究目的•概要

実世界は多様な情報であふれている. 多様な人間行動を理解する方法論に, 膨大な全身運動の記憶, 構造化, 分類の観点から接近する.

- 1. 全身運動・手指運動・体性感覚・言語のデータセットの収集
- 2. 統計的整合性に優れた運動間の距離計量と分類
- 3. 全身に手指を組み合わせた運動データの識別
- 4. 体性感覚(全身筋張力)を用いた運動識別
- 5. 運動と言語の統計的機械学習による運動から言語の生成

## 運動データの統計距離と識別



モデル $\lambda$ と $\lambda + \Delta\lambda$ の距離  $d = \Delta\lambda^T F(\lambda) \Delta\lambda$ ものさし(フィッシャ情報行列)

$$F(\lambda) = \int P(x|\lambda) \left( \frac{\partial \ln P(x|\lambda)}{\partial \lambda} \right) \left( \frac{\partial \ln P(x|\lambda)}{\partial \lambda} \right)^T dx$$

特徴ベクトル

#### 識別

サポートベクタマシンを使った 身体部位の重み $w_k$ の最適化 運動  $x_1, x_2$  のカーネル:

$$v_k(x) = \frac{\partial \ln P(x \mid \lambda_k)}{\partial \lambda_k}$$

$$G_k(x_1, x_2) = v_k(x_1)^T v_k(x_2)$$

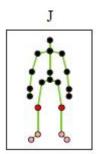
$$G(x_1, x_2) = \sum_{k=1}^{K} w_k G_k(x_1, x_2)$$

### 実験結果

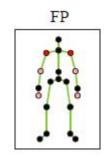
20種類の運動(学習データ6380個.

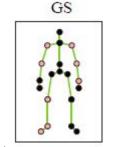
テストデータ3200個)

運動の識別率:74%



ジョギング動作: パンチ動作:



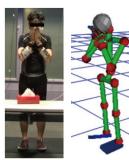


ゴルフスイング: 両肩・右足の重み大

両足の重み大 両手の重み大

### 運動データの拡張

#### 全身と手指の統合



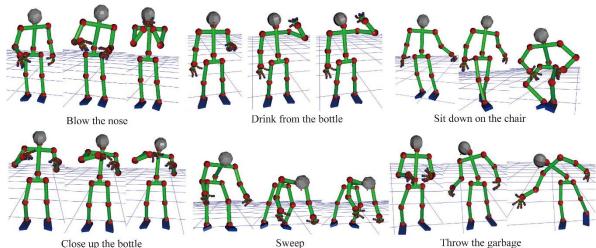
全身運動を光学式モーションキャプチャにて計測.

手指運動をひずみセンサ式データグローブにて計測.

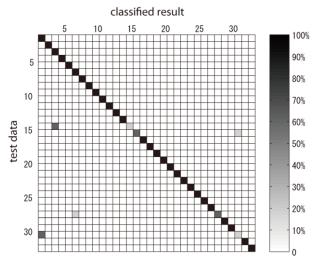
全身関節角+指関節角の特徴ベクトルの時系列を用いて運動の識別.

実験結果

運動:32種類, 識別性能:識別率94%



#### Whole body motion and hand motion

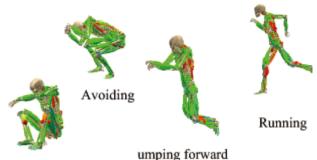


#### 筋張力データからの運動識別

身体運動、身体が受ける外力および筋電位センサー から1190本の筋張力を推定. 筋張力の時系列データ のみ(関節角不使用)から運動を識別する.

#### 実験結果

運動:154種類. 識別性能:36%



### 運動と言語

運動と単語の統計モデル:運動 $\lambda$ から単語 $\omega$ の生成確率 $P(\omega|\lambda)$ を計算文章の統計モデル:単語 $\omega_i$ から単語 $\omega_j$ へ繋がる確率 $P(\omega_j|\omega_i)$ を計算運動から生成される確率

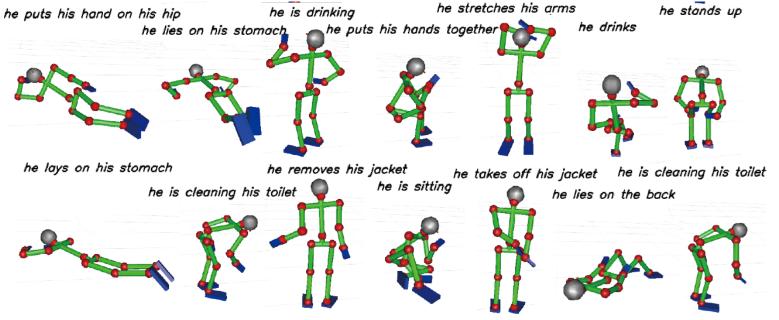
$$P\big(\omega^{(1)}\big|\lambda\big)P\big(\omega^{(2)}\big|\omega^{(1)}\big)P(\omega^{(2)}\big|\lambda\big)\,P\big(\omega^{(3)}\big|\omega^{(2)}\big)\cdots$$

が高い単語列を探索問題として解く.

実験結果:日常の行動をIMUセンサーに計測.学生が各行動データに説明文を付与. 運動データと文章データを学習する.



日常生活の 運動計測



### 研究成果の展開と波及効果

運動と言語の大規模なデータセットを継続して作成している. 運動データは220時間,文章データは423,000個(クラウドソーシング活用) このデータセットを成果物として公開していく予定である.

http://webpark1757.sakura.ne.jp/motiondb/

実世界行動データを統計モデルにて表現する計算が、本研究課題の基盤技術である. この技術は、

- (A)カメラからの全身運動計測
- (B)実社会の人間行動の認識·言語化
- (C)ヒューマノイドロボットの運動制御

という側面から実社会実装への展開が見込まれる.

カメラ画像のモーションキャプチャのビッグデータの深層学習によって画像から3次元運動の再構成計算は行動計測技術を革新する.

行動認識と言語化は、スポーツのスキル解析・集団行動の戦略・審判によって採点していた 競技の自動スコアリングといったスポーツ分野へ研究を展開している.

言語と運動を繋げる人工知能は、言語指令に応じた行動を生成・制御するヒューマノイドロボット技術へ応用されようとしている.