

公開実証試験のスケジュール

日時：平成30年2月7日(水) 11時30分から12時50分まで

場所：南相馬市放射線対策総合センター（福島県南相馬市原町区萱浜巣掛場 45-76）

時間	項目
11時30分	<p>1 開始</p> <p>2 挨拶 「小型無人機の飛行位置把握に係る無線システムの調査検討会」座長 加藤寧 東北大学教授</p> <p>3 調査検討会の目的、検討内容等について</p> <p>4 本日の公開実証試験について 従来にない新たな電波利用による位置情報把握システム（400MHz 帯の周波数の電波を使用した自営通信回線により機体位置情報を地上へ伝送）について、目視外飛行する機体の位置把握、及びその情報を表示するツールとしての有効性について、以下①～③の技術的検証結果をもとに説明します。</p> <p>①送信～位置表示までの総遅延時間 機体から地上受信機までの無線区間において、位置情報の送信から表示までの時間差（遅延時間）の計測結果について <u>※会場にて、予め測定したデータ等をスライド資料にて説明</u></p> <p>②飛行位置・速度の計測能力及び誤差 車にGPSセンサー及びGNSSセンサーを搭載し、計測ソフトウェアにより、車両速度と位置情報データの精度を評価した結果について <u>※会場にて、予め測定したデータ等をスライド資料にて説明</u></p> <p>③同一エリア内での複数機の周波数共用状況 複数機から伝送された位置情報データの記録に基づき、機体ごとの受信成功率を計測した結果について <u>※屋外にてドローンの実機を使用したデモンストレーションを実施</u></p>
12時00分	<p>5 デモンストレーション</p> <p>(1) 本システムの画面上に、会場数キロ範囲内に複数の小型無人機を配置し、実際の飛行位置や飛行軌跡を画面上に表示させ、本システムの操作方法等について説明します。</p> <p>(2) 会場近くにおいて小型無人機同士を飛行接近させ、その接近状況及び接近から回避飛行を行う状況を、本システムの画面上及び実際の中継映像で表示し、会場内でご覧頂きます。</p> <p>(3) 質疑等</p>
12時50分	終了

注1：交通事情及び進行状況等により、予定時間が前後する場合があります。

注2：当日は悪天候等の理由により、急遽開催を中止する場合があります。

中止の場合は、事前にお申込み時の緊急連絡先（電話番号、電子メールアドレス）あてにご連絡します。