

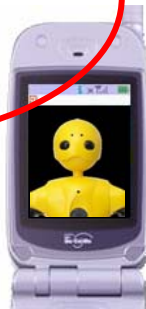
# ネットワークロボットの目指す社会

UNS2005講演資料

(1) 3タイプ(型)が  
協調・連携  
(遠隔操作含む)

(2) NWに繋が  
コンテンツを  
安心安全に送受信

バーチャル型  
ロボット

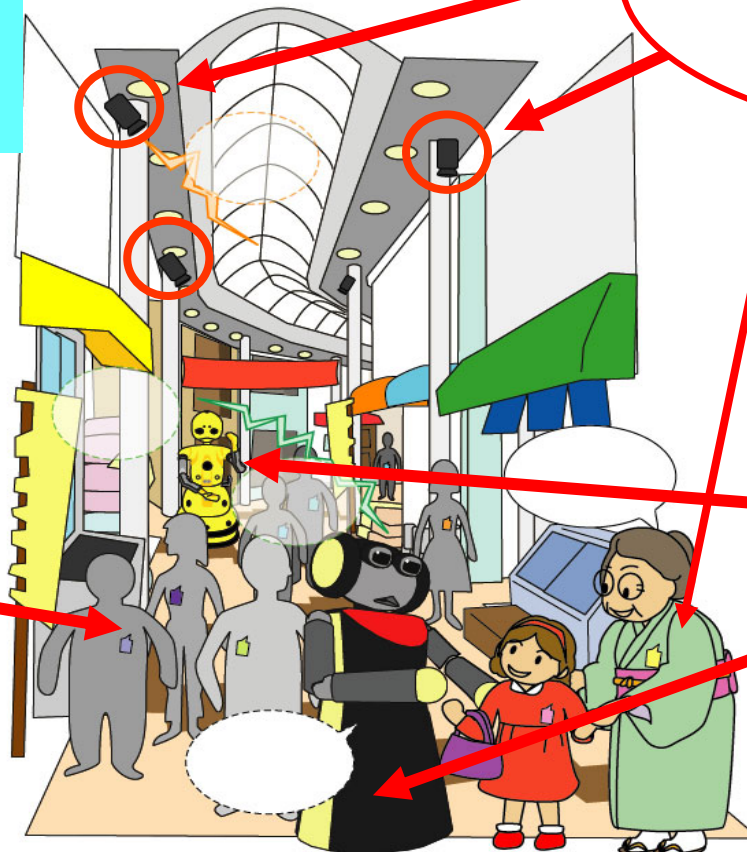


アンコンシャス型  
ロボット

(3) 行動・状況認識

ビジフル型  
ロボット

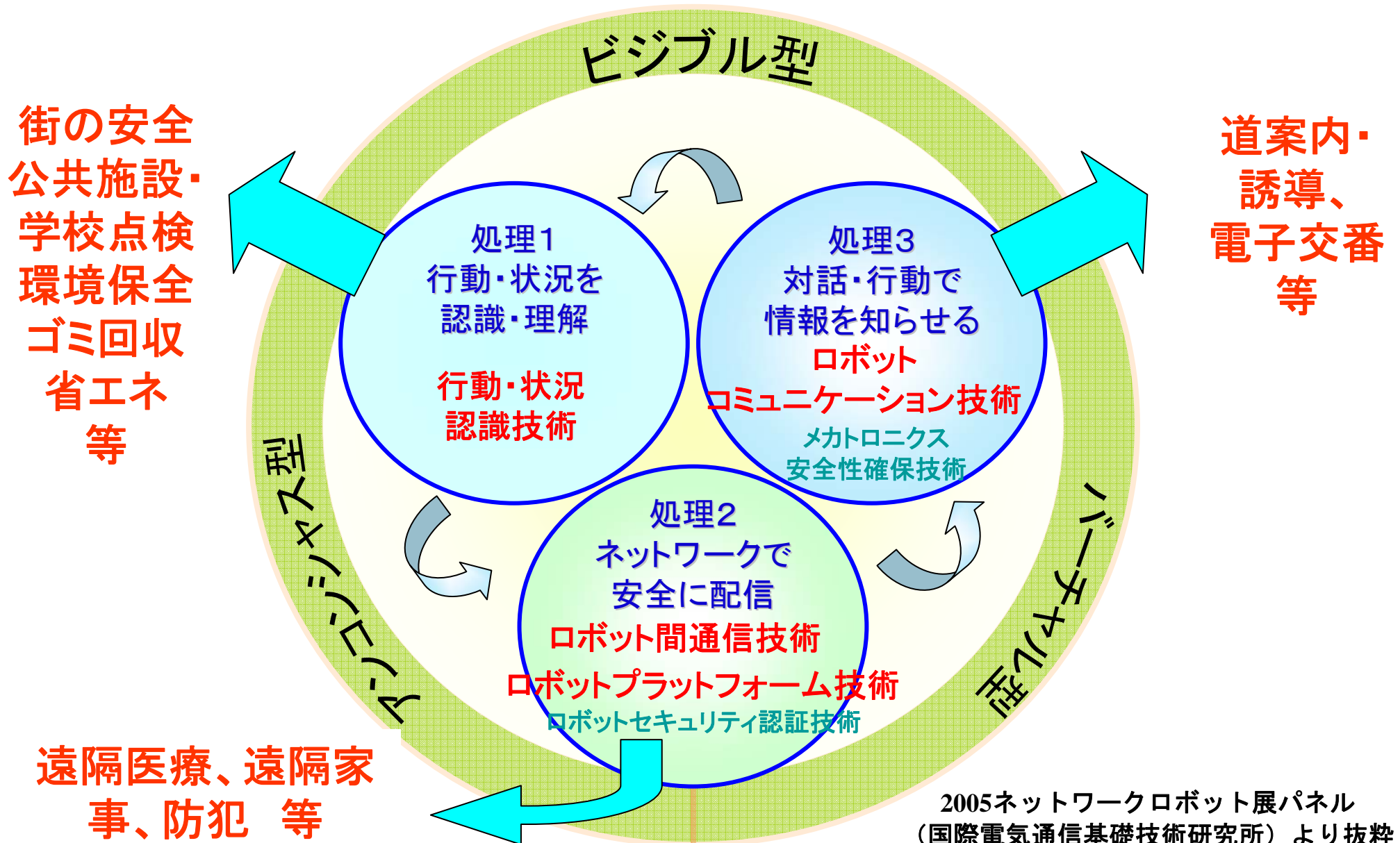
(4) 状況を踏まえた  
高度対話



2005ネットワークロボット展パネル  
(国際電気通信基礎技術研究所) より抜粋

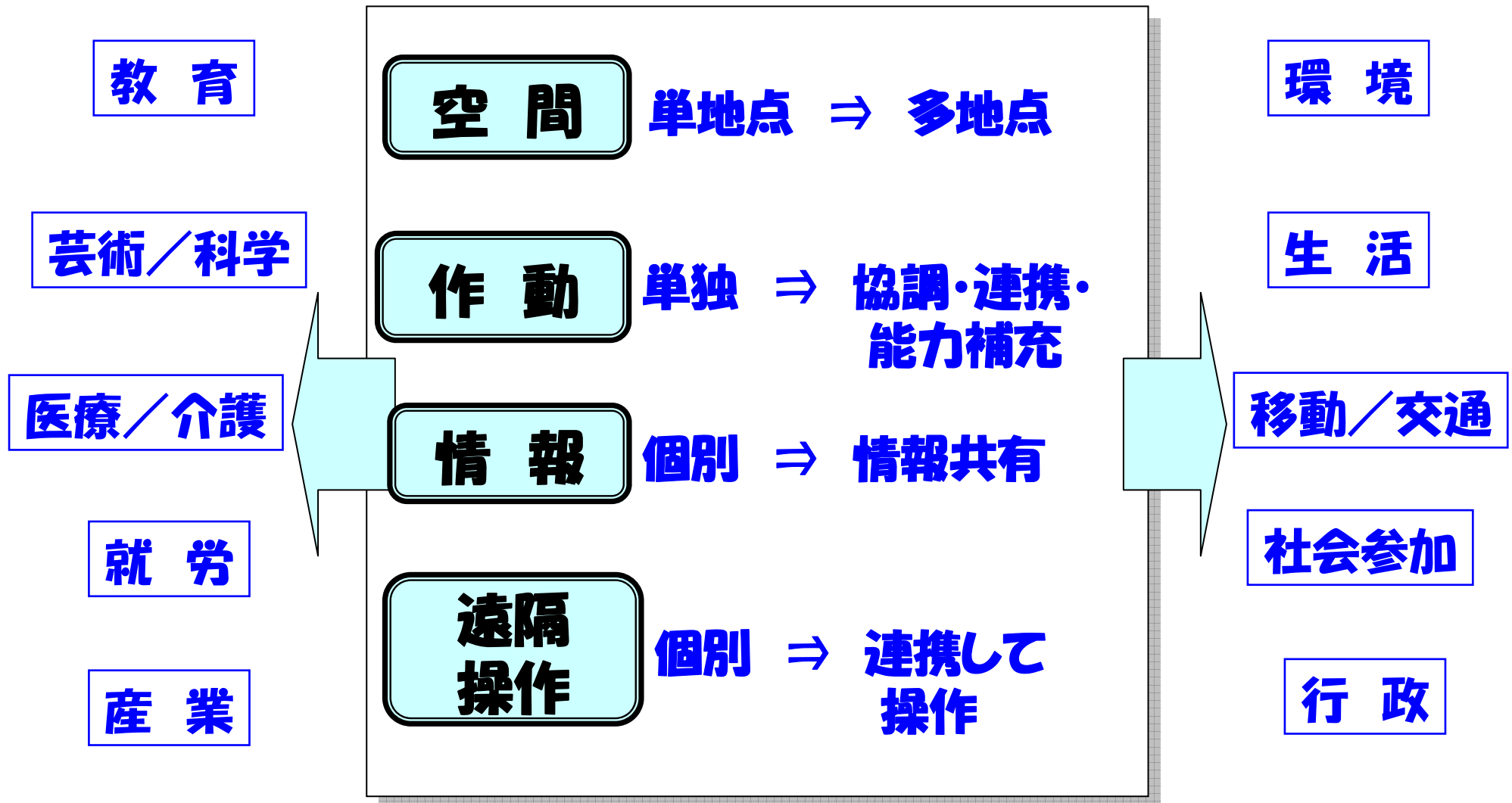
# ネットワーク・ロボットのタイプ・要素技術と処理の関係

UNS2005講演資料



# ネットワークロボットによるサービス拡大

UNS2005講演資料



# 研究開発体系

UNS2005講演資料

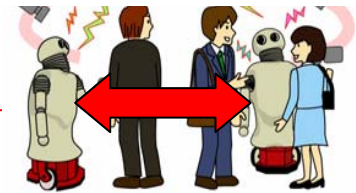
コミュニケーション  
ソフトウェア

ハード  
ウェア

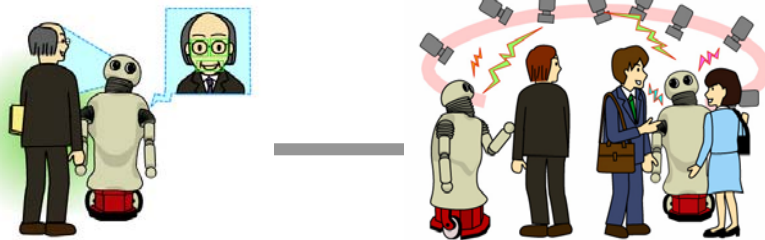
## (4) ロボット コミュニケーション技術



## (2) ロボットプラットフォーム構築技術



## (1) 行動・状況認識技術



## (3) ロボット間 通信技術



ロボット単体

ネットワーク

2005ネットワークロボット展パネル  
(国際電気通信基礎技術研究所) より抜粋