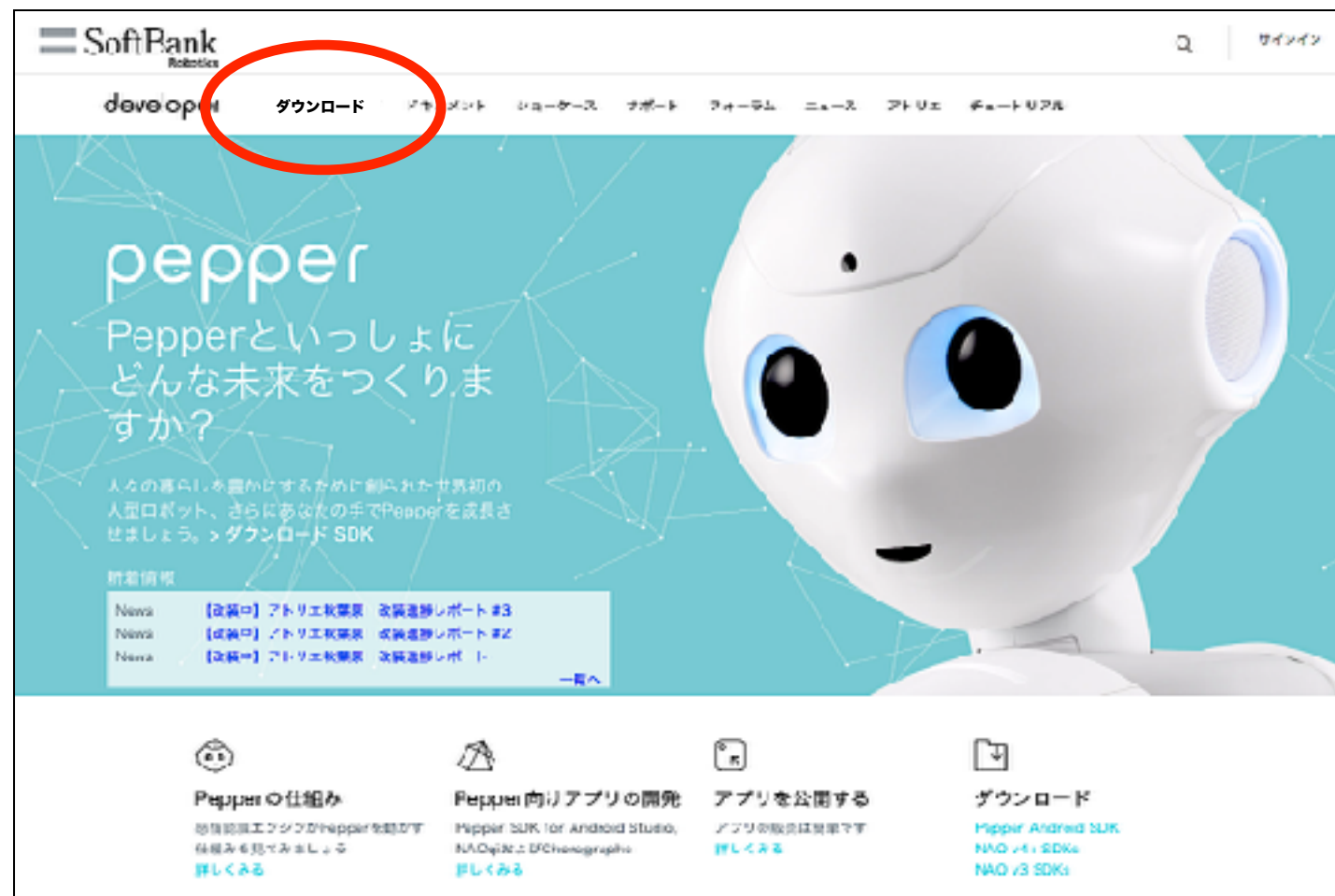


1 コレグラフのダウンロード

●コレグラフ アプリケーションのダウンロード

Choregraphe（コレグラフ）は、ソフトバンクロボティクスデベロッパーポータルサイトのソフトウェアリソースから入手できます。

<https://developer.softbankrobotics.com/jp-ja>

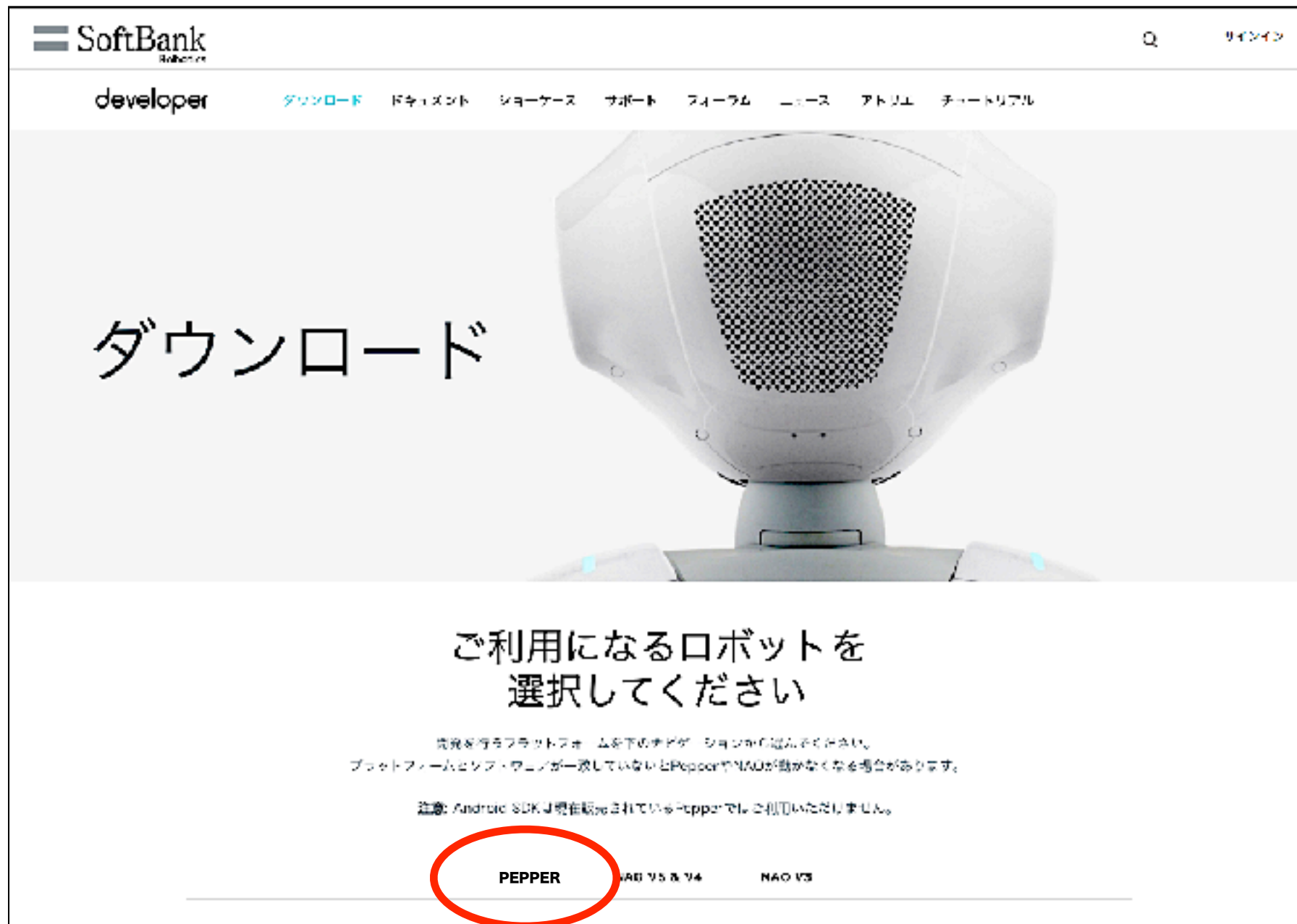


①ダウンロードボタンをクリックする。

1

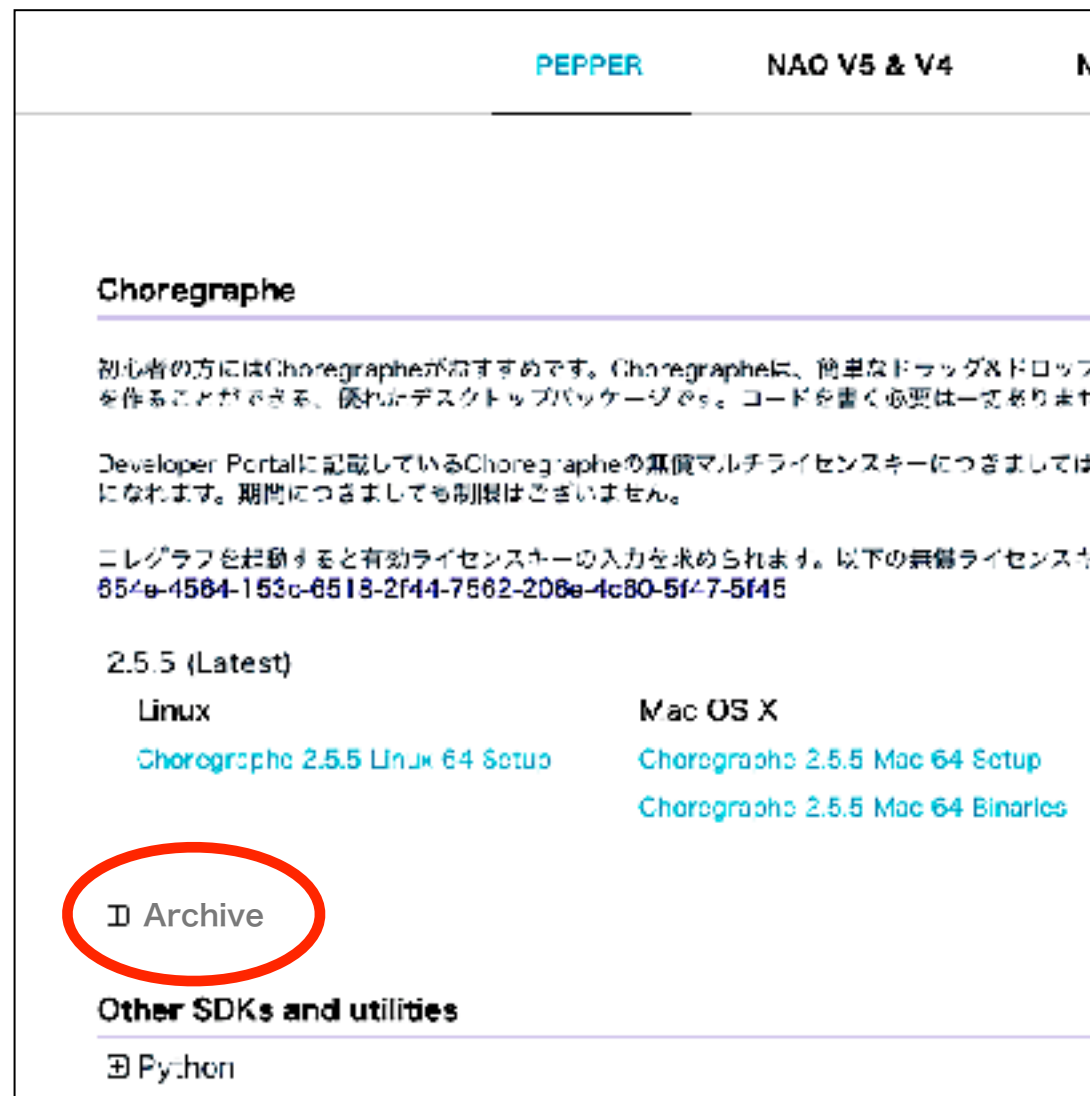
コレグラフのダウンロード

②Pepperを選択する。



1 コレグラフのダウンロード

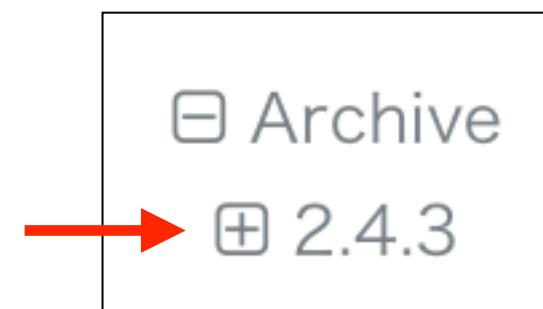
※コレグラフのバージョンは「2.4.3」を使用します。



③ 「Archive」の  をクリックする。



④ 「2.4.3」の  をクリックする。





コレグラフのダウンロード

⑤利用するパソコンに合わせたバージョンを選択すると、ダウンロードが始まる。

※ファイルには、SetupファイルとBibariesファイルがありますが、Setupファイルを選択します。

Archive

2.4.3

Linux

Choregraphe 2.4.3 Linux 64 Setup

Choregraphe 2.4.3 Linux 64 Binaries

Choregraphe 2.4.3 Linux 32 Setup

Choregraphe 2.4.3 Linux 32 Binaries

Mac用

Mac OS X

Choregraphe 2.4.3 Mac 64 Setup

Choregraphe 2.4.3 Mac 64 Binaries

Windows用

Windows

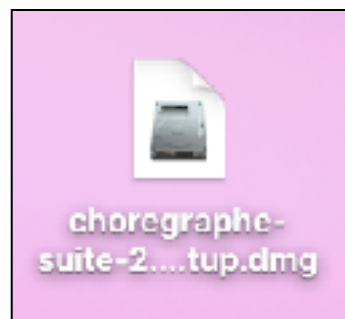
Choregraphe 2.4.3 Win 32 Setup

Choregraphe 2.4.3 Win 32 Binaries

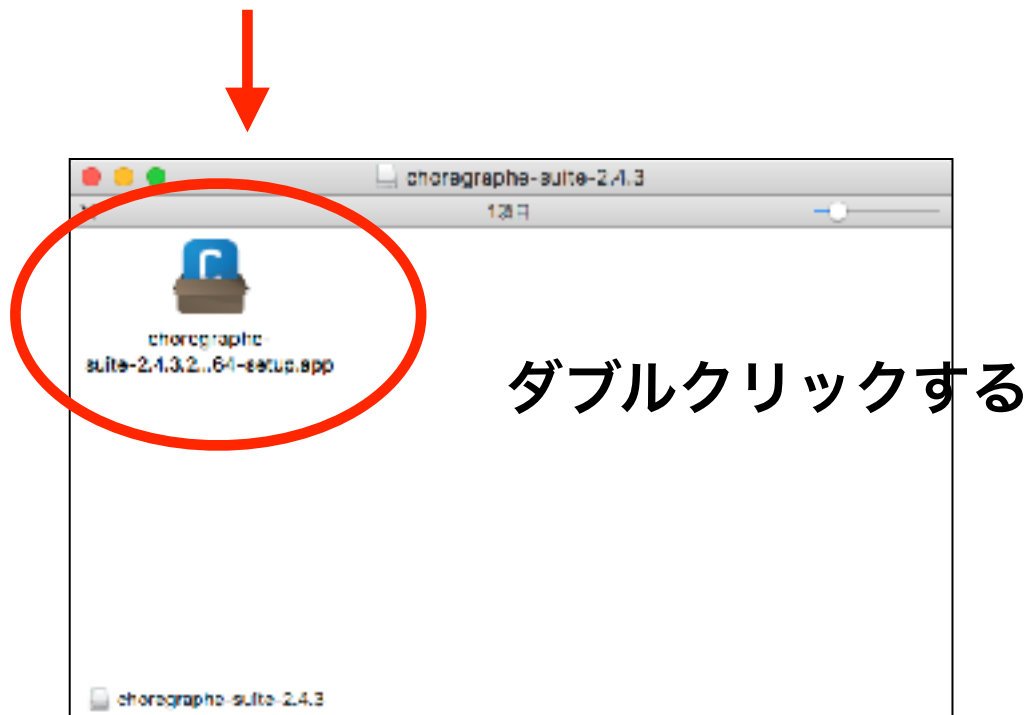
1 コレグラフのダウンロード

- ①ダウンロードしたSetupファイルをダブルクリックで開き、インストーラをダブルクリックする。

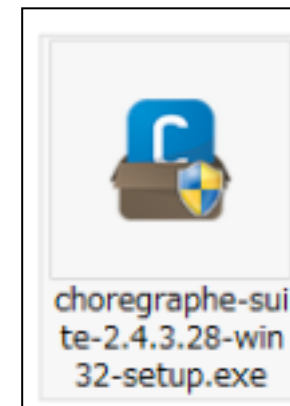
【Mac版】



ダブルクリックで解凍



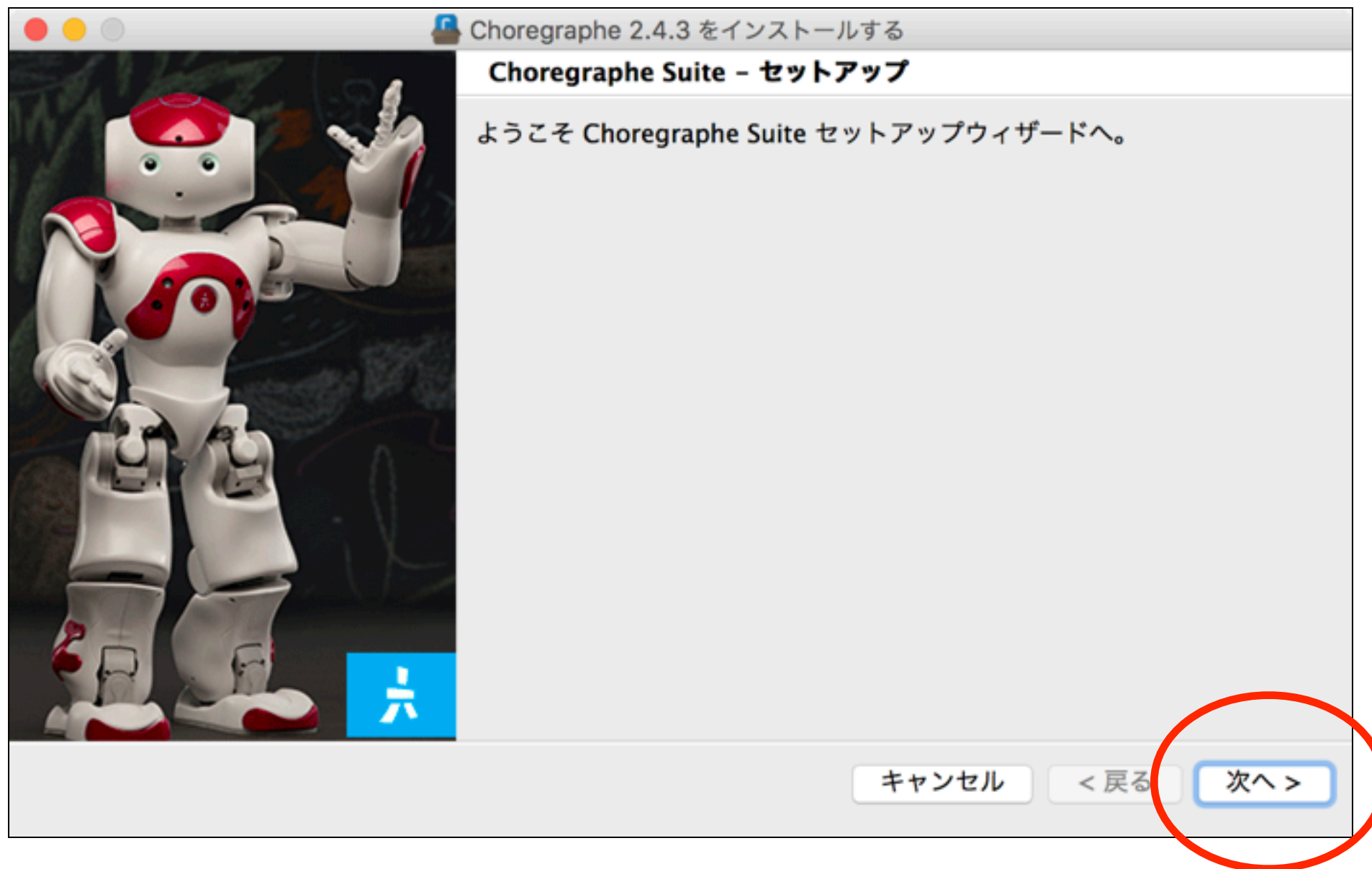
【Windows版】



ダブルクリックする

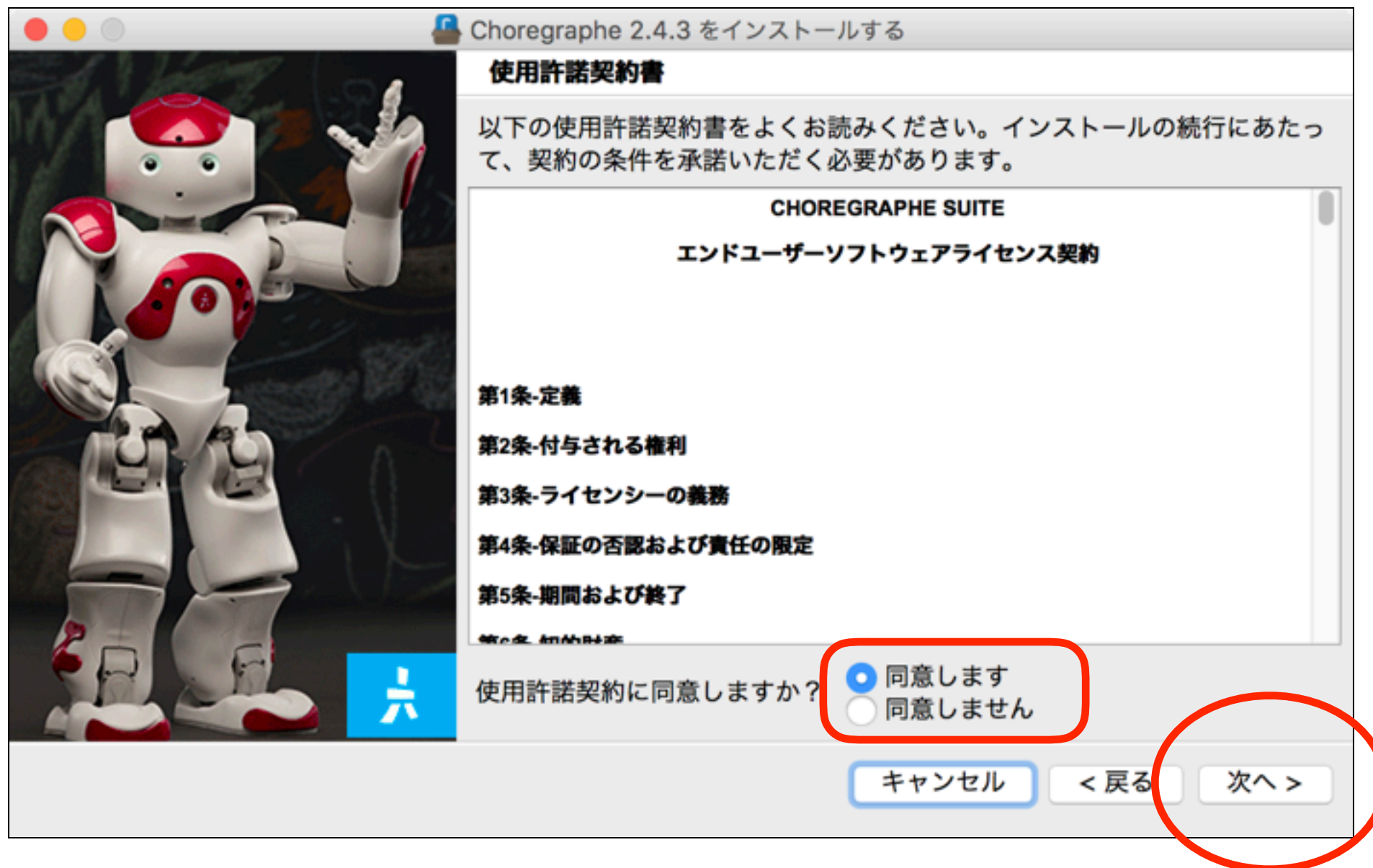
2 コレグラフのインストール

②セットアップウィザードが立ち上がるので「次へ」をクリック。



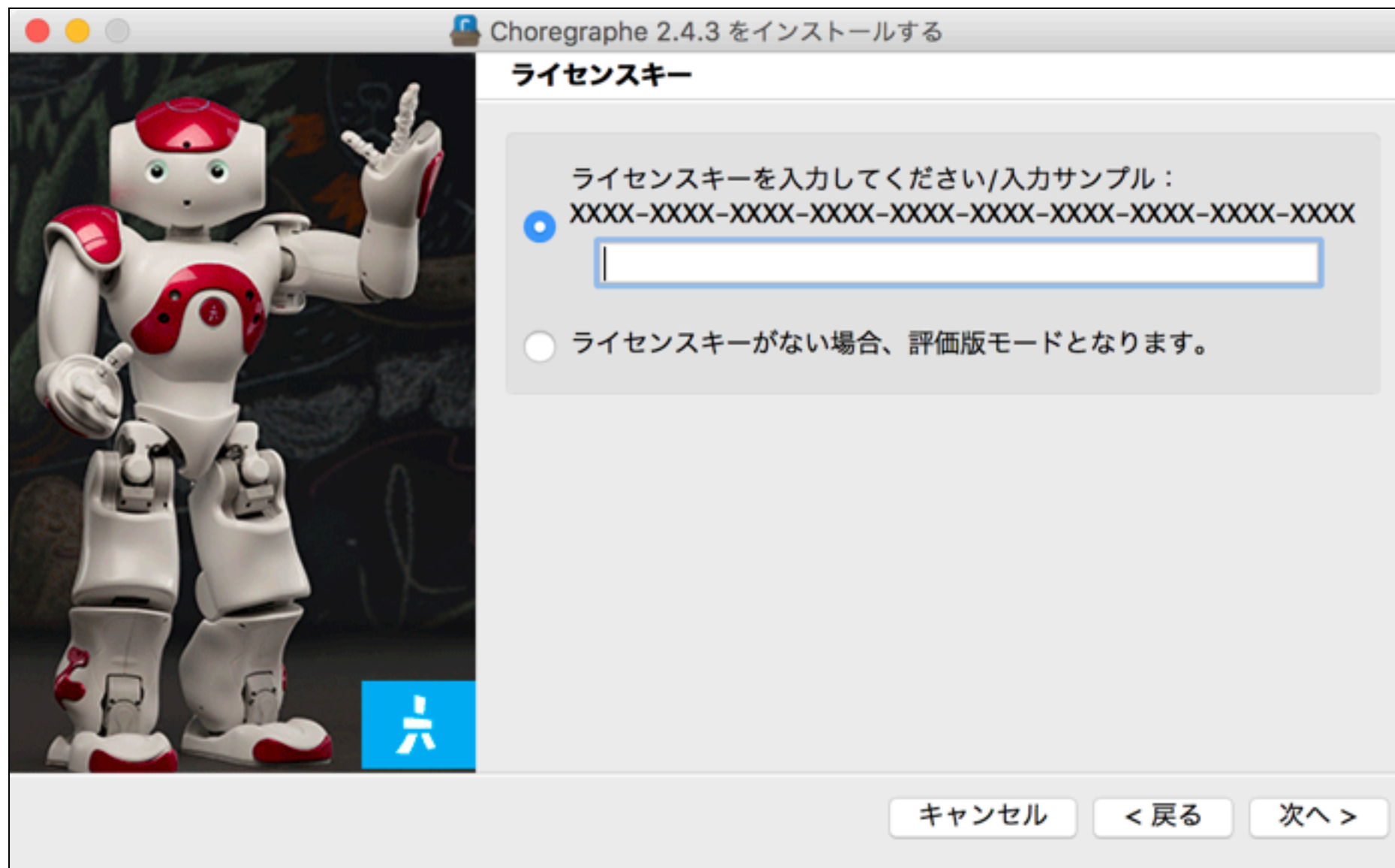
2 コレグラフのインストール

③使用許諾契約の「同意します」にチェックし「次へ」をクリック。



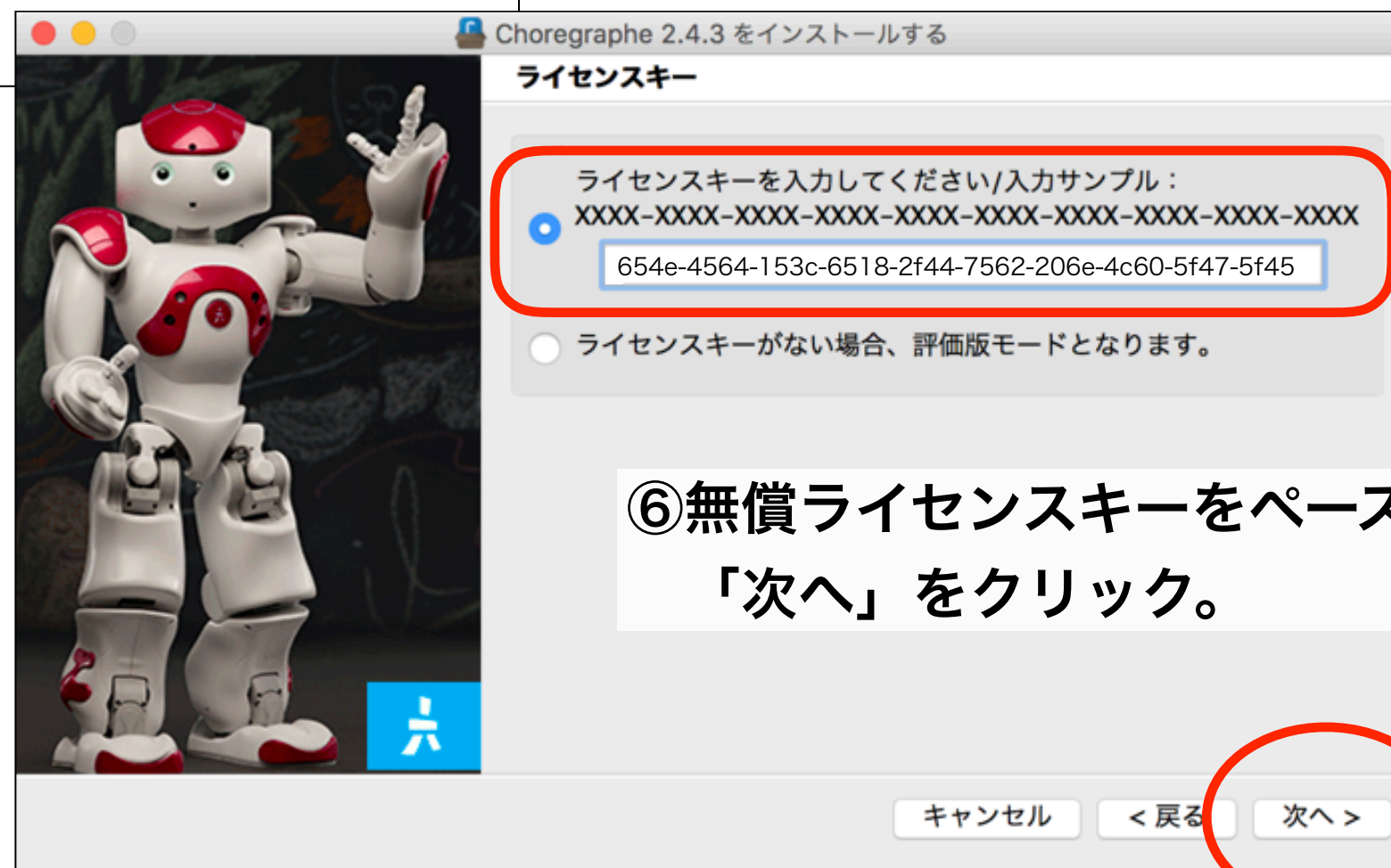
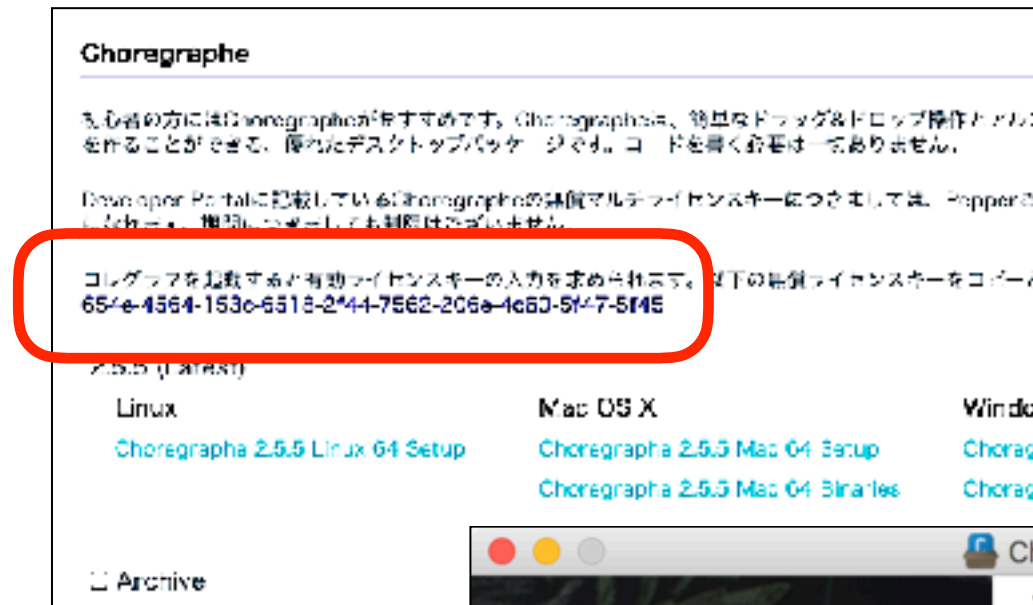
2 コレグラフのインストール

④ ライセンスキーの入力画面



2 コレグラフのインストール

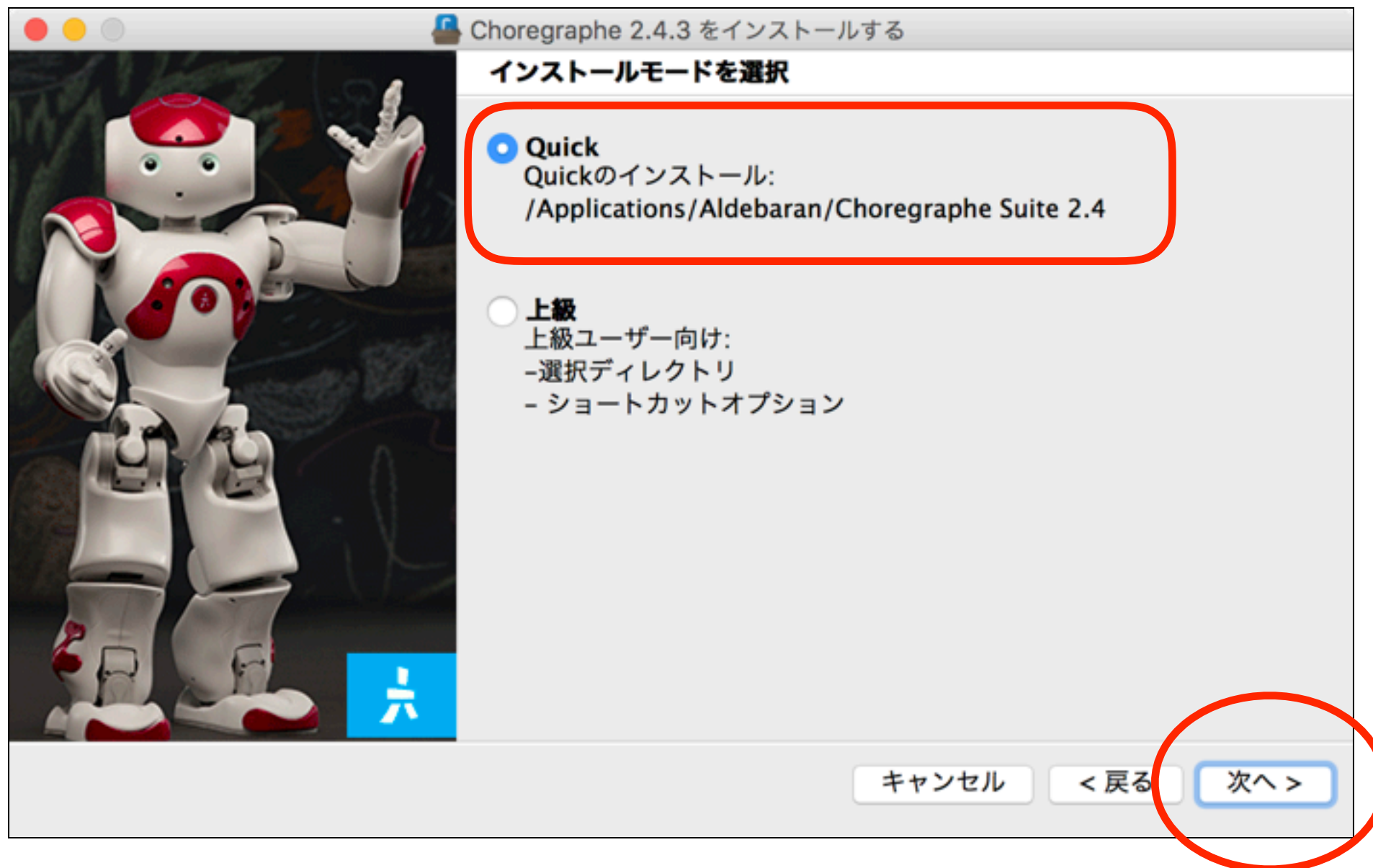
⑤コレグラフダウンロードページの
無償ライセンスキーをコピーする。



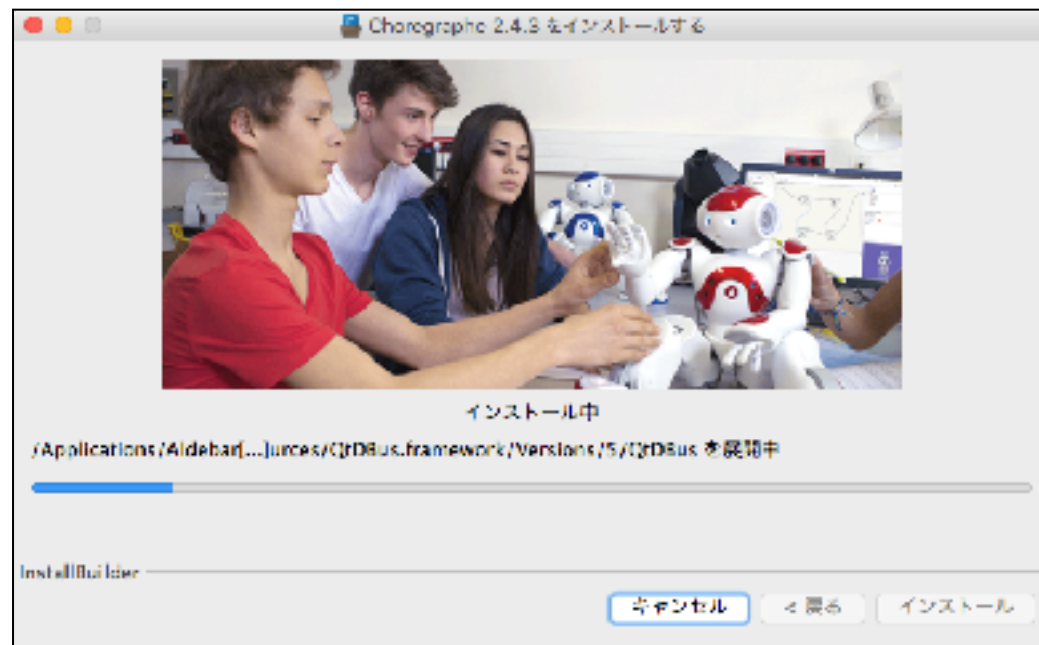
⑥無償ライセンスキーをペーストして
「次へ」をクリック。

2 コレグラフのインストール

⑦ 「Quick」を選択して「次へ」をクリック。



2 コレグラフのインストール



⑧インストールが始まる。



【Mac版】

ツールのインストールメッセージが出たら「今はしない」をクリック。

2 コレグラフィのインストール

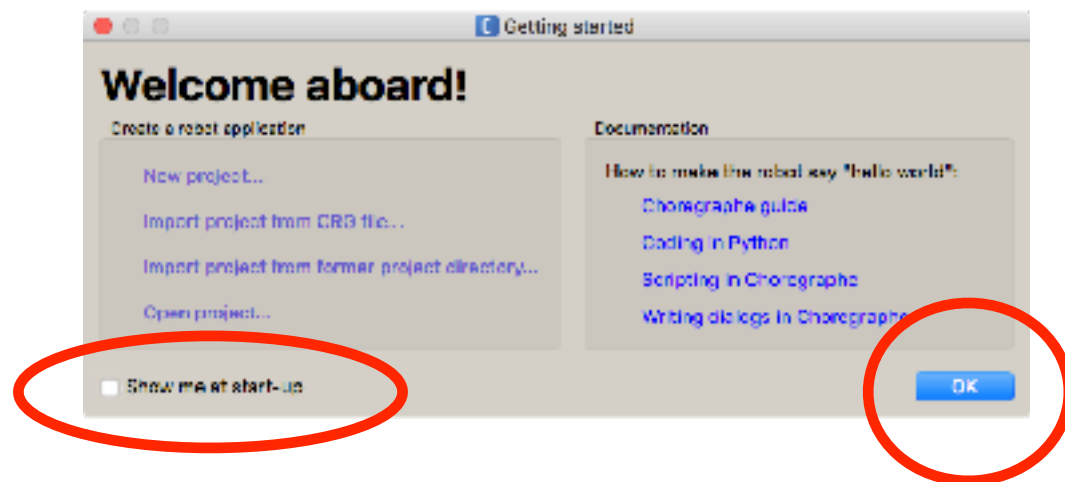
- ⑨インストールが完了したら「終了」をクリックすると、コレグラフィが起動する。



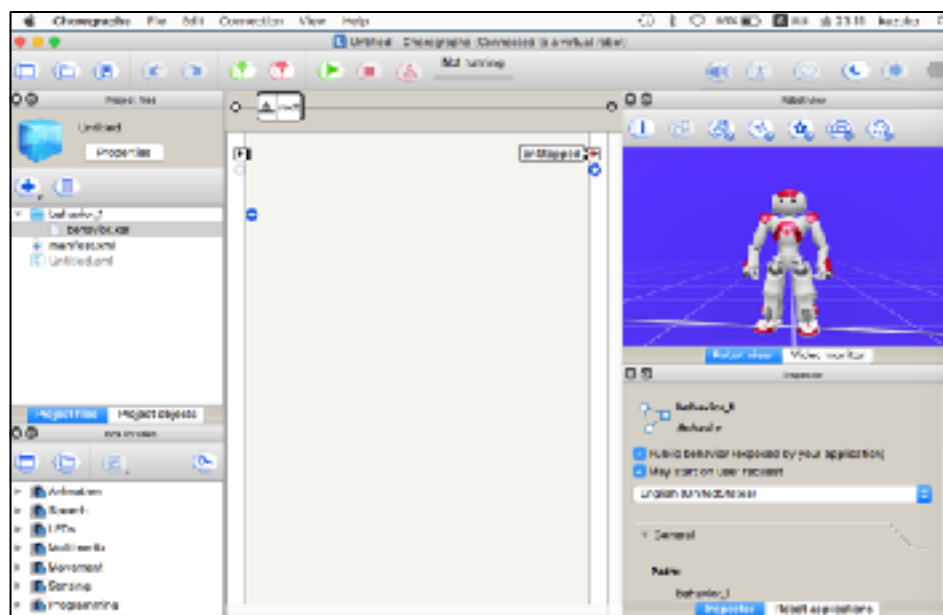
2 コレグラフのインストール

- ⑩ 「起動時にスタートアップを表示」のチェックを外して「OK」をクリックする。

【Mac版】



【Windows版】

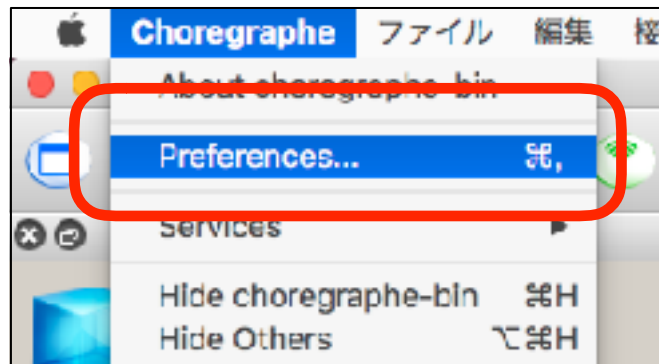


- ⑪ コレグラフが立ち上がる。

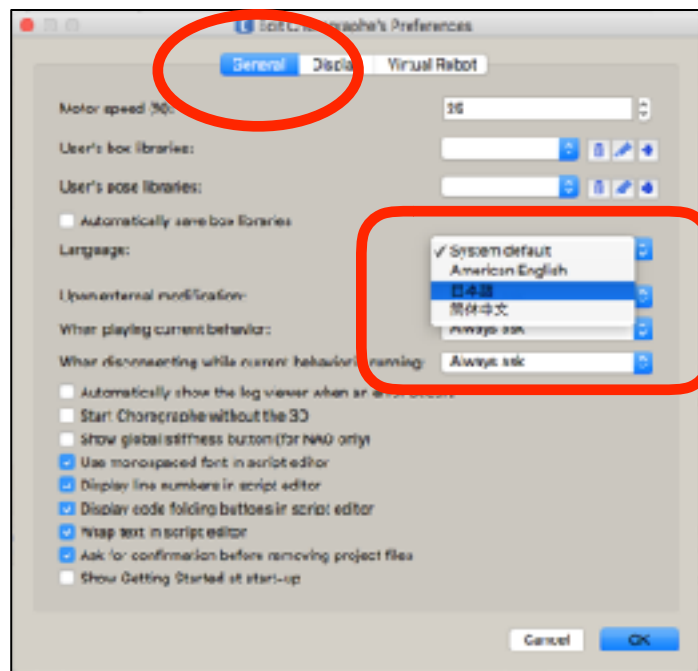
※インストール直後は言語が英語で、
バーチャルロボットがPepperでは
ないので設定を変更します。

3 言語とバーチャルロボットの設定

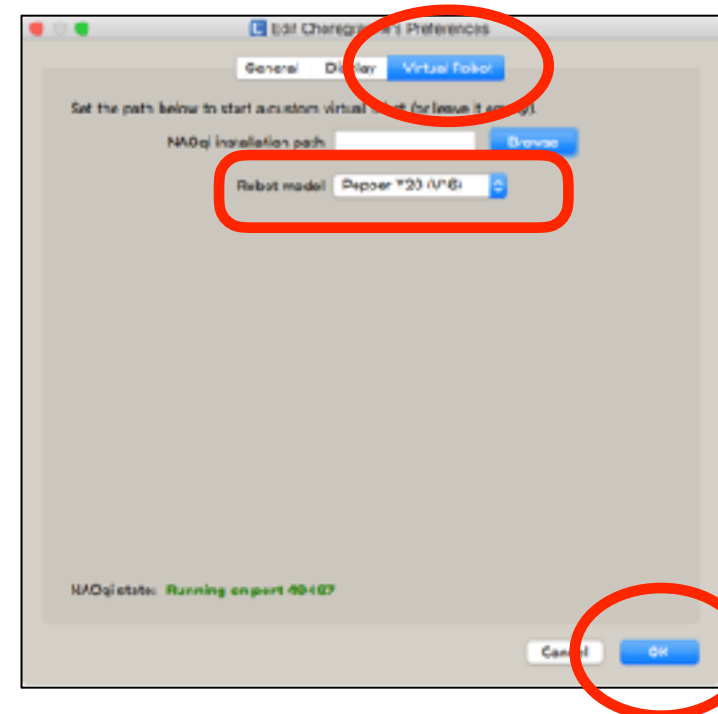
【Mac版】



- ① 「Choregraphe」メニューから「Preferences」を選択する。



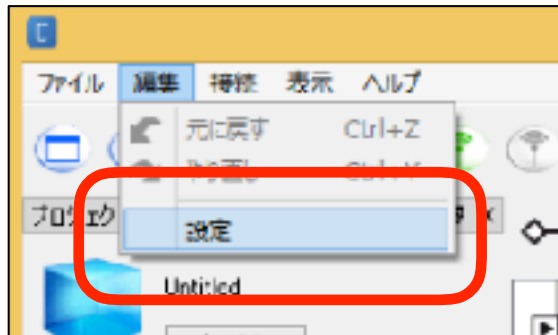
- ② 「General」タブの「Language」を「日本語」にする。



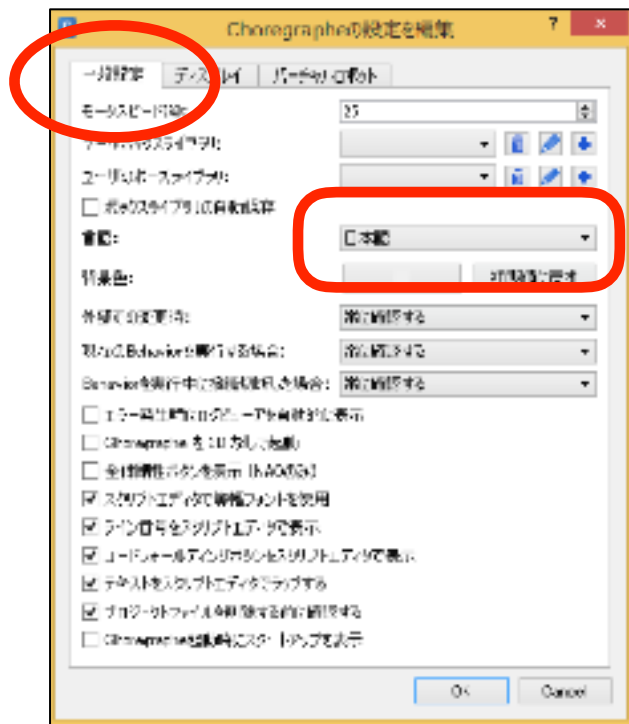
- ③ 「Virtual Robot」タブの「Robot model」の「Pepper Y20(V16)」を選び直して「OK」をクリックする。

3 言語とバーチャルロボットの設定

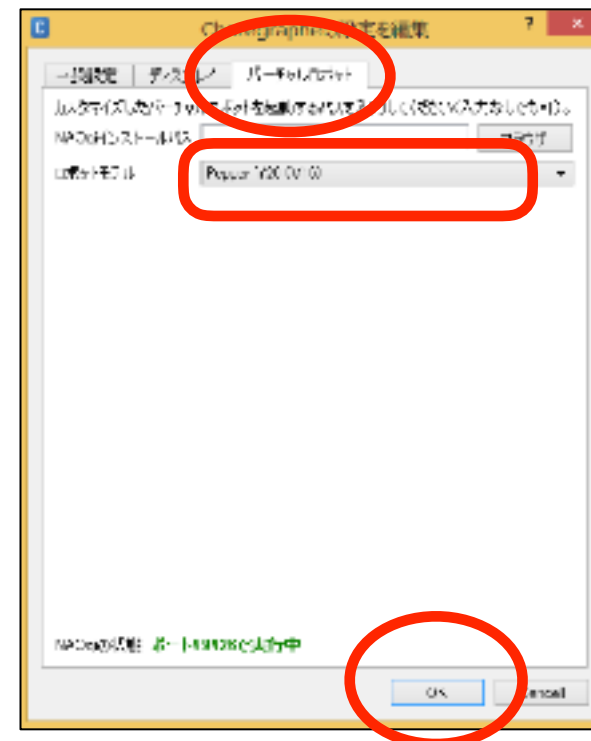
【Windows版】



- ① 「編集」メニューから「設定」を選択する。



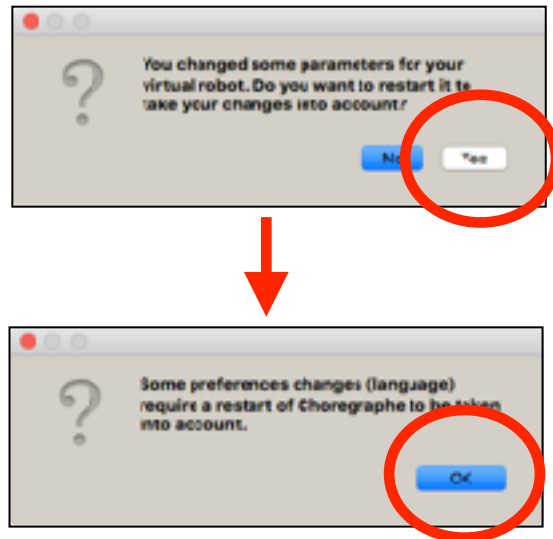
- ② 「一般設定」タブの「言語」を「日本語」にする。



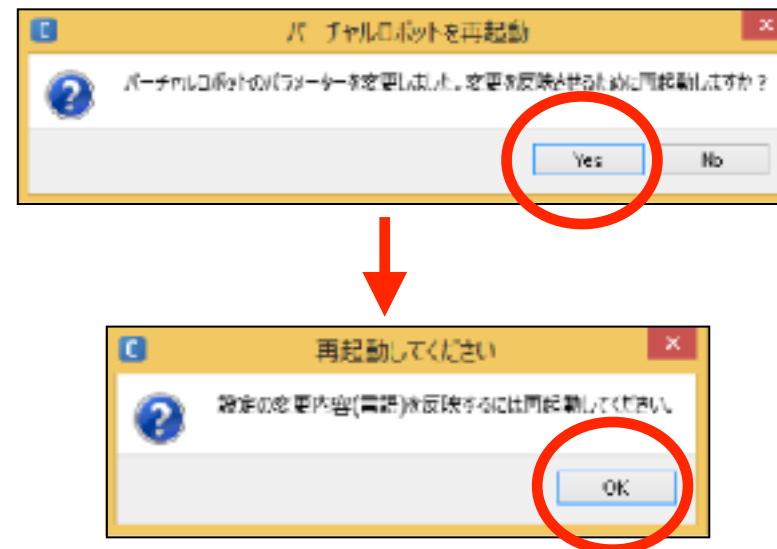
- ③ 「バーチャルロボット」タブの「ロボットモデル」の「Pepper Y20(V16)」を選び直して「OK」をクリックする。

3 言語とバーチャルロボットの設定

【Mac版】

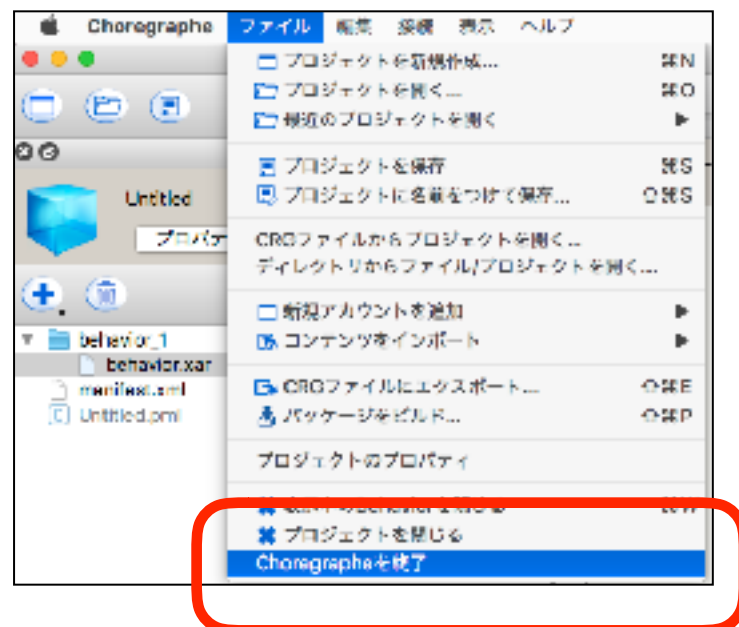


【Windows版】



④バーチャルロボットの変更。
「Yes」をクリック。

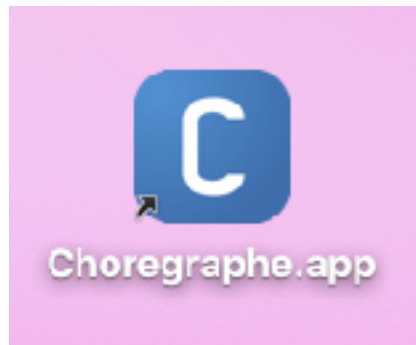
⑤言語設定の確認。
「OK」をクリック。



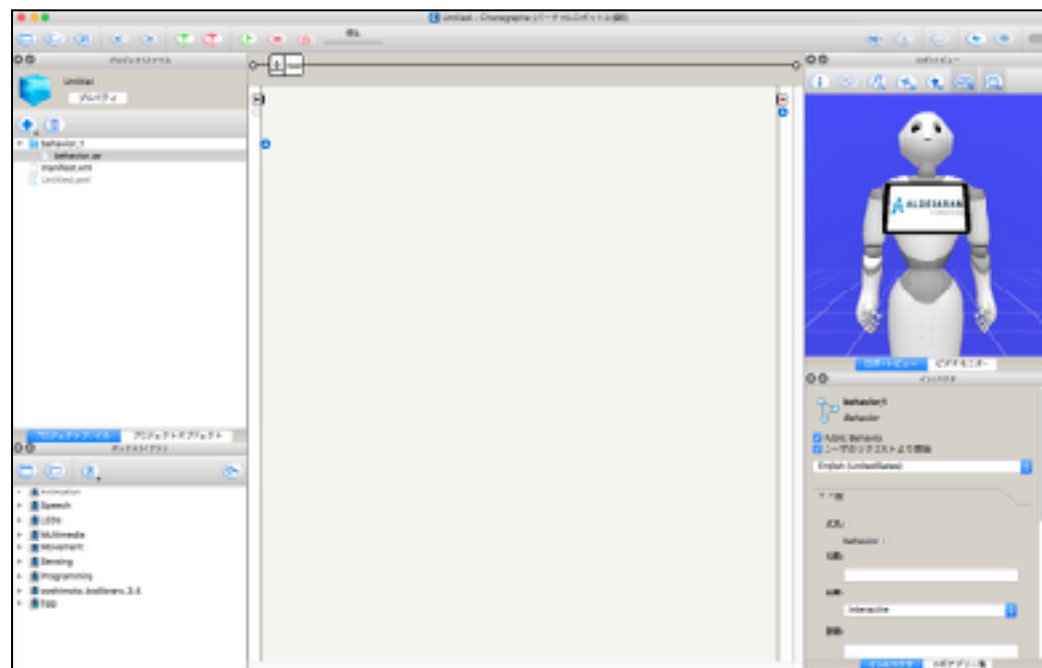
⑥「ファイル」メニューから
「Choregraheを終了」を選択し、
コレグラフを一度終了する。

3 言語とバーチャルロボットの設定

【Mac版】



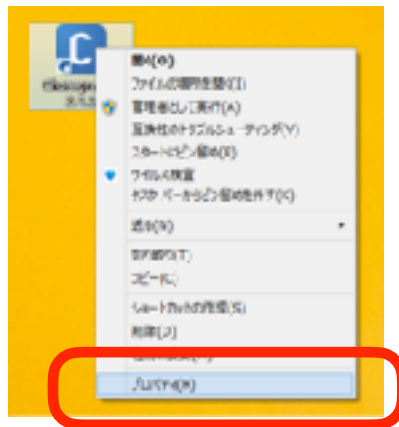
⑦デスクトップのコレグラフショートカットをダブルクリックする。



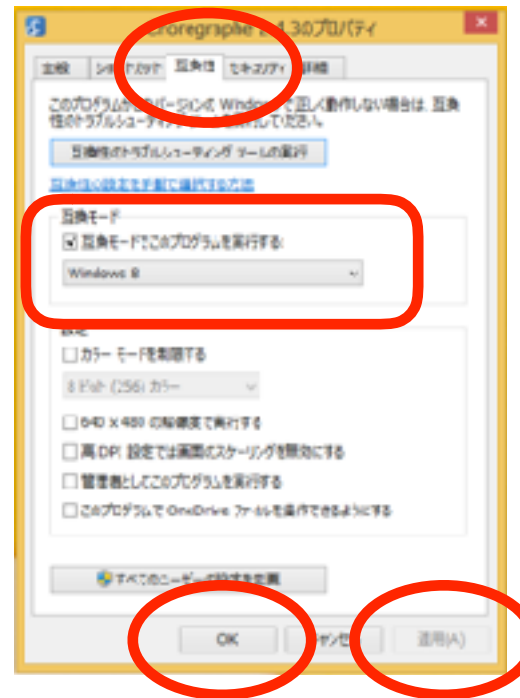
⑧言語が日本語になり、バーチャルロボットがPepperになっているかを確認する。

3 言語とバーチャルロボットの設定

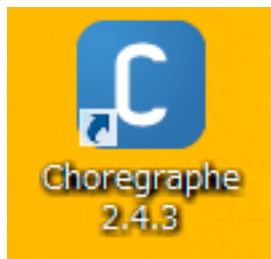
【Windows版】 ※互換モードの適用



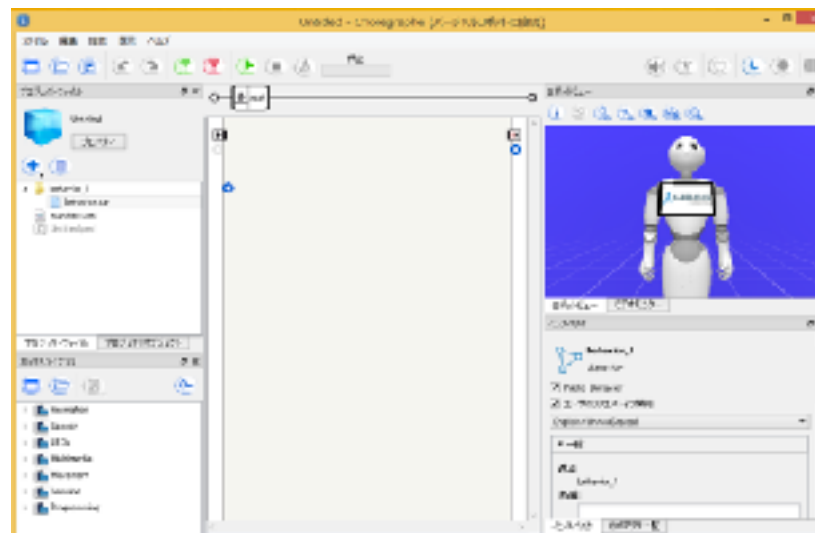
- ⑦ デスクトップのコレグラフショートカットを右クリックして「プロパティ」を選択する。



- ⑧ 「互換性」タブの「互換モードでこのプログラムを実行する」にチェックし、実行するWindowsのバージョンを選択し、「適用」をクリックした後「OK」をクリックする。



- ⑨ デスクトップのコレグラフショートカットをダブルクリックする。

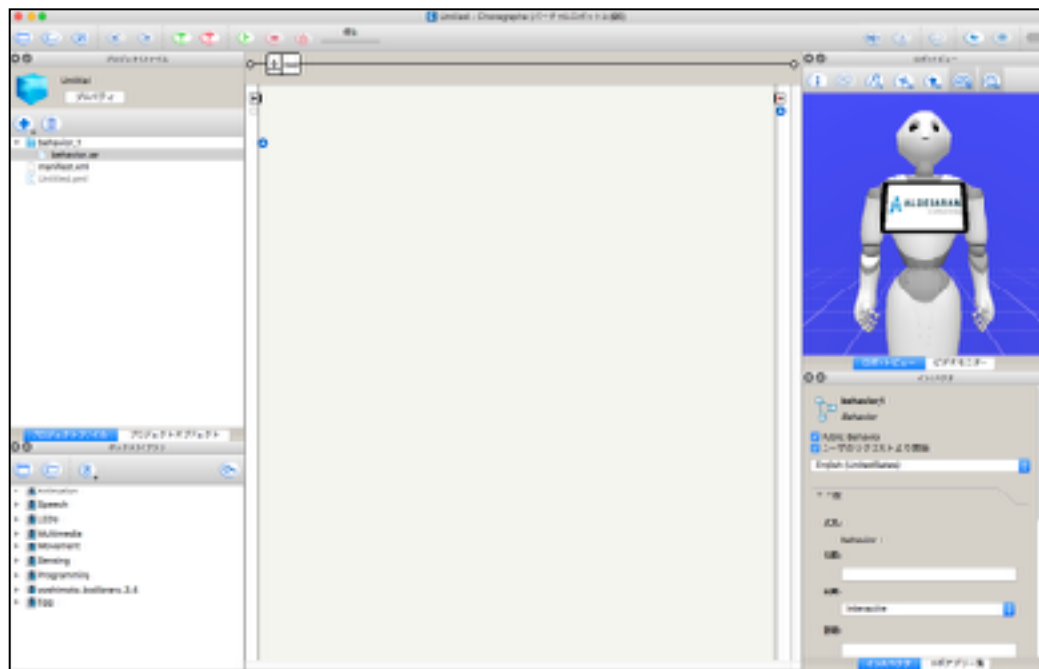


- ⑩ 言語が日本語になり、バーチャルロボットがPepperになっているかを確認する。

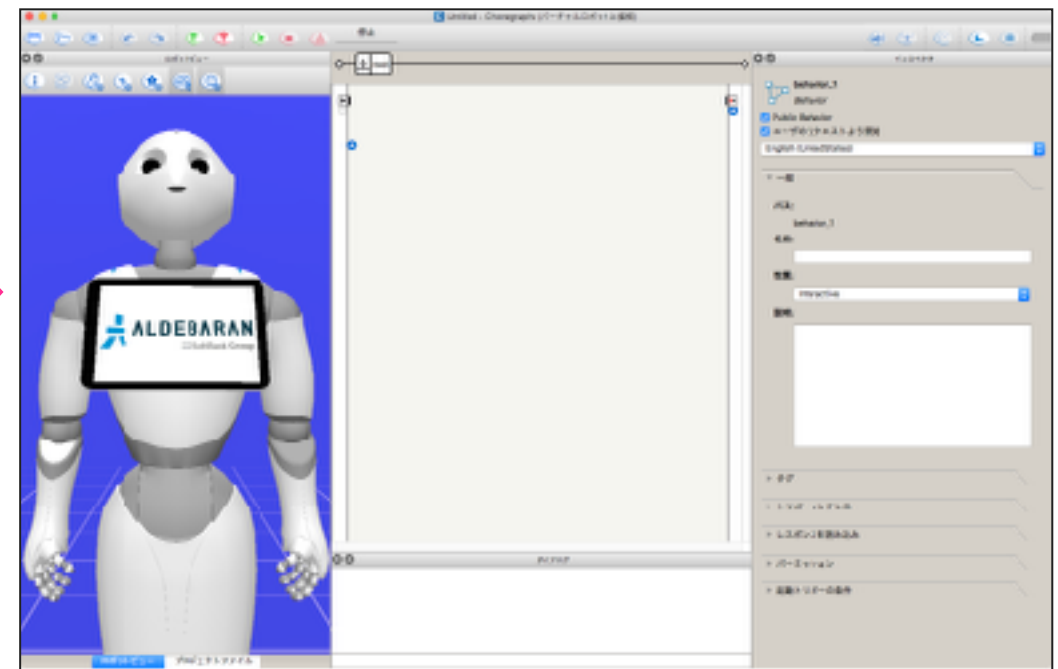
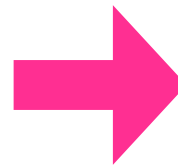
4

がめん コレグラフ画面のカスタマイズ

操作しやすいように画面をカスタマイズします。



一番初めにコレグラフを
立ち上げた時の画面



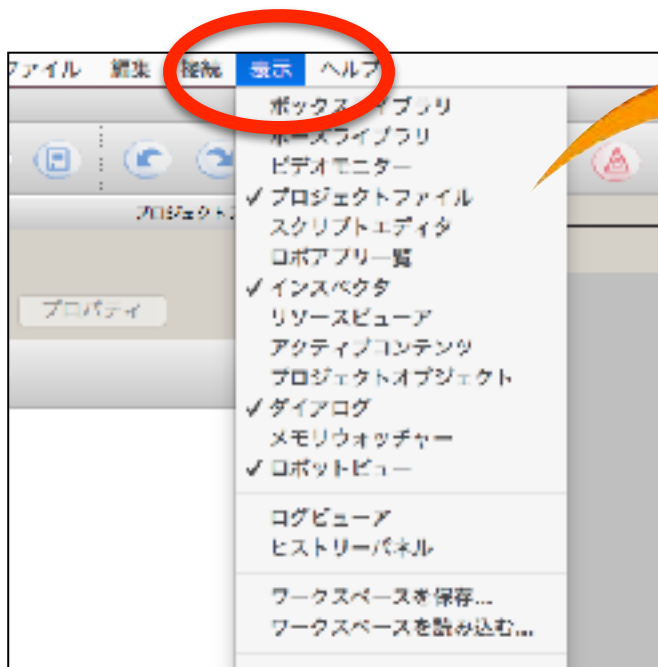
カスタマイズ後の画面

4

がめん コレグラフ画面のカスタマイズ

●使用するパネルを決める

「表示」メニューをクリックし、
使用しないパネルのチェックは外します。



- ①プロジェクトファイル
- ②インスペクタ
- ③ダイアログ
- ④ロボットビュー 以外のチェックは外す。

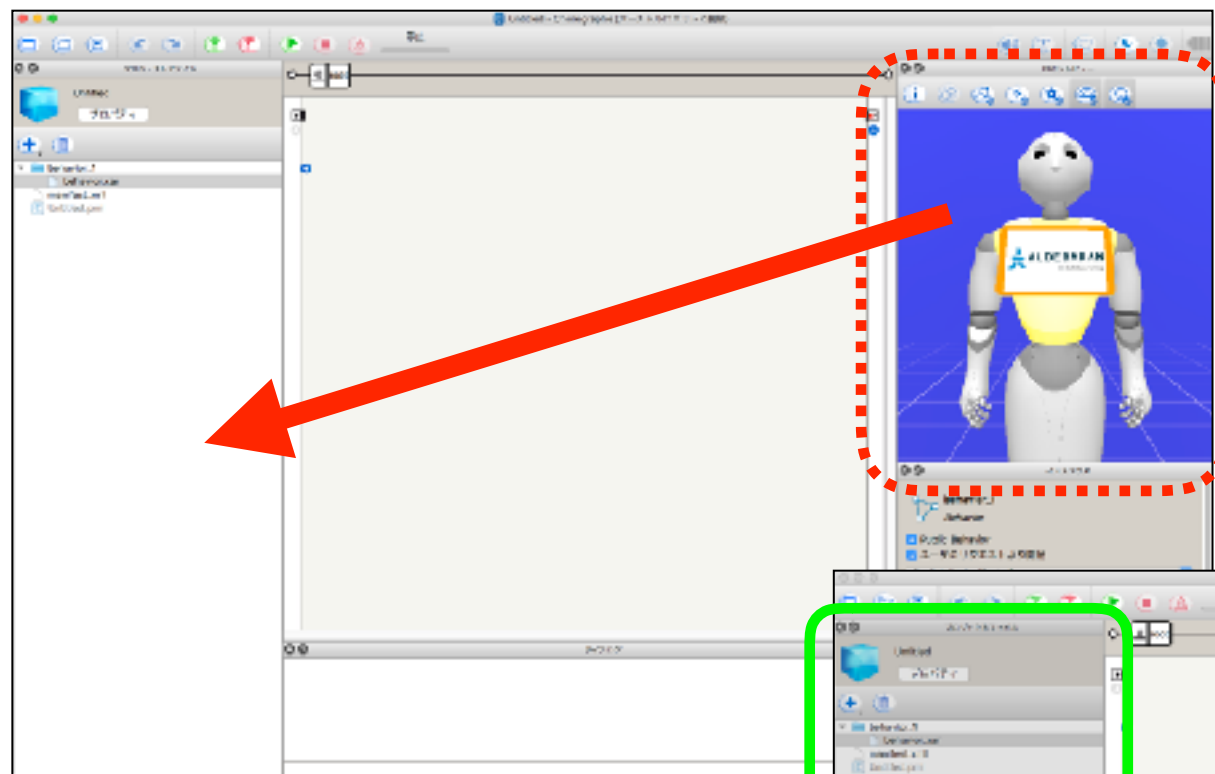
	表示	ヘルプ
	ボックスライブラリ	
	ポーズライブラリ	
	ビデオモニター	
①	<input checked="" type="checkbox"/> プロジェクトファイル	
	スクリプトエディタ	
	ロボアプリー覽	
②	<input checked="" type="checkbox"/> インスペクタ	
	リソースビューア	
	アクティブコンテンツ	
	プロジェクトオブジェクト	
③	<input checked="" type="checkbox"/> ダイアログ	
	メモリウォッチャー	
④	<input checked="" type="checkbox"/> ロボットビュー	
	ログビューア	
	ヒストリーパネル	
	ワークスペースを保存...	
	ワークスペースを読み込む...	
	ワークスペースをリセット	

4

がめん コレグラフ画面のカスタマイズ

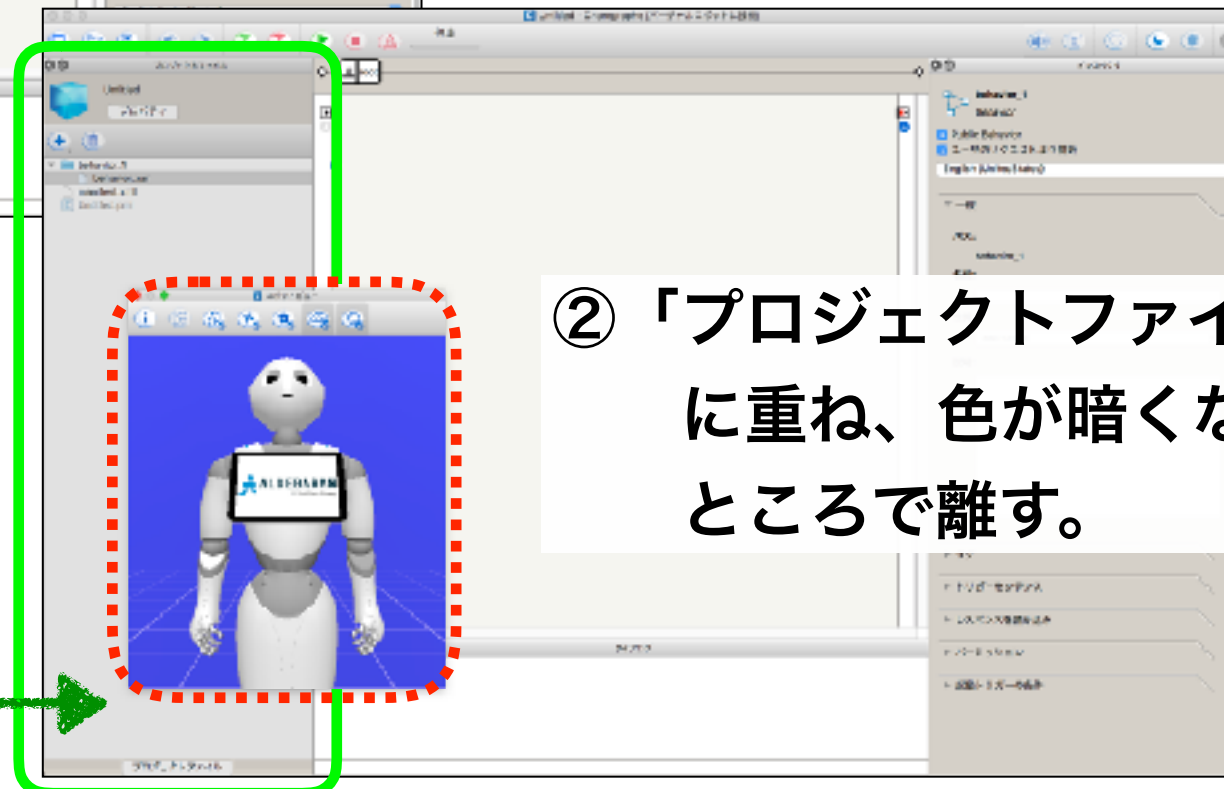
● 「ロボットビュー」パネルの移動

① 「ロボットビュー」と書いてある部分をクリックし、左側にドラッグして移動する。



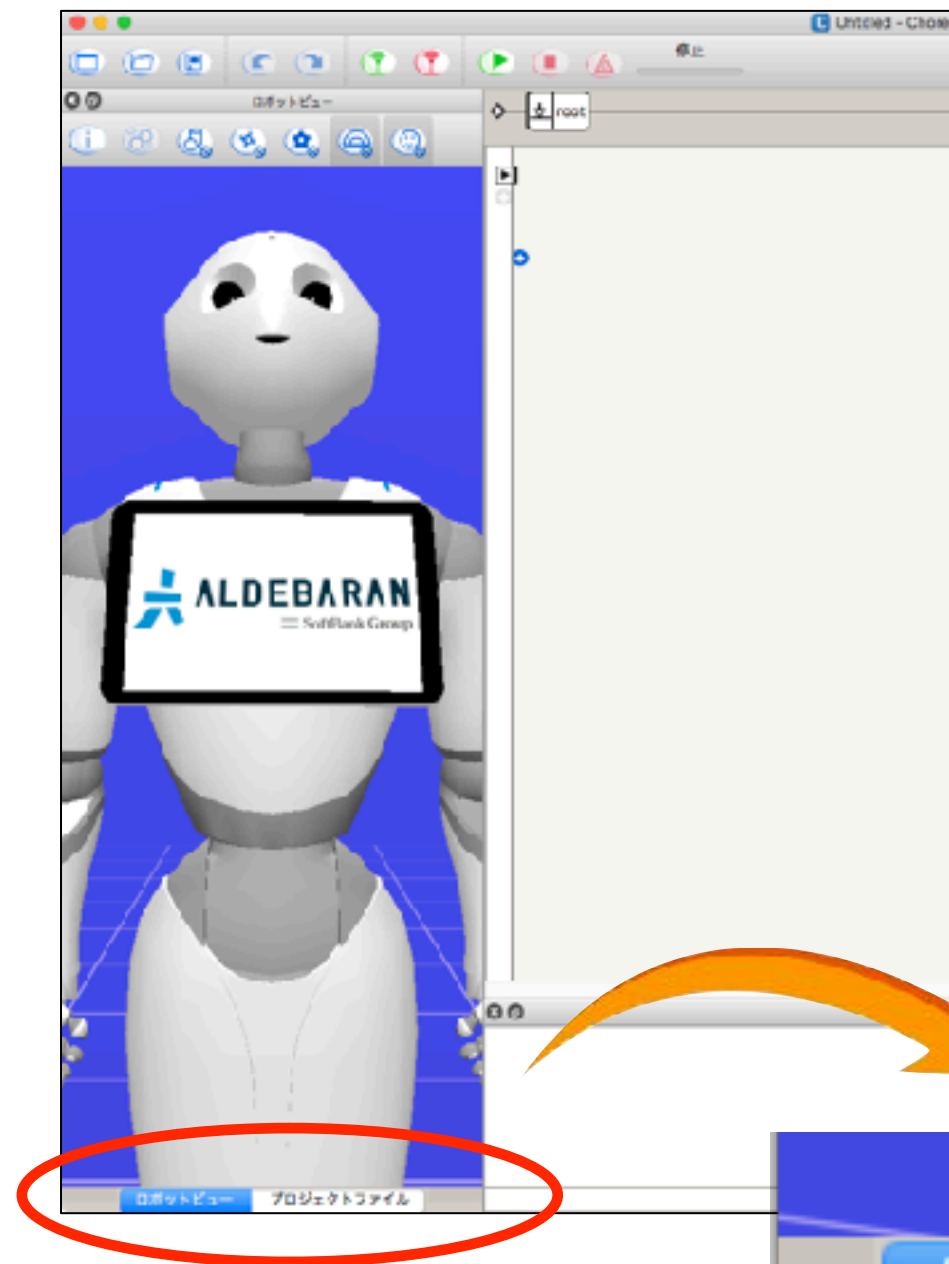
② 「プロジェクトファイル」に重ね、色が暗くなったところで離す。

色が暗くなる



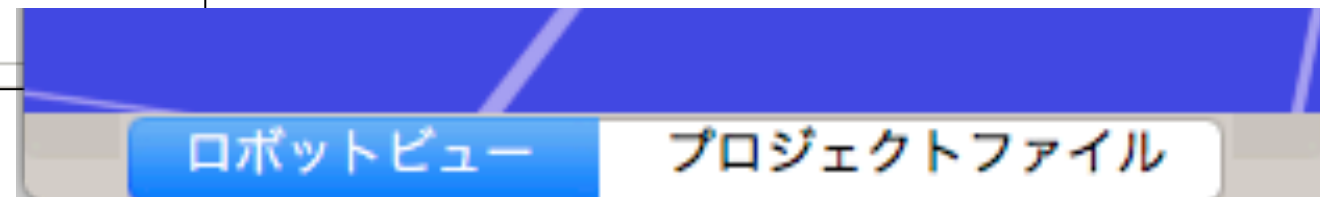
4

がめん コレグラフ画面のカスタマイズ



③ 「ロボットビュー」が左側に大きく表示される。

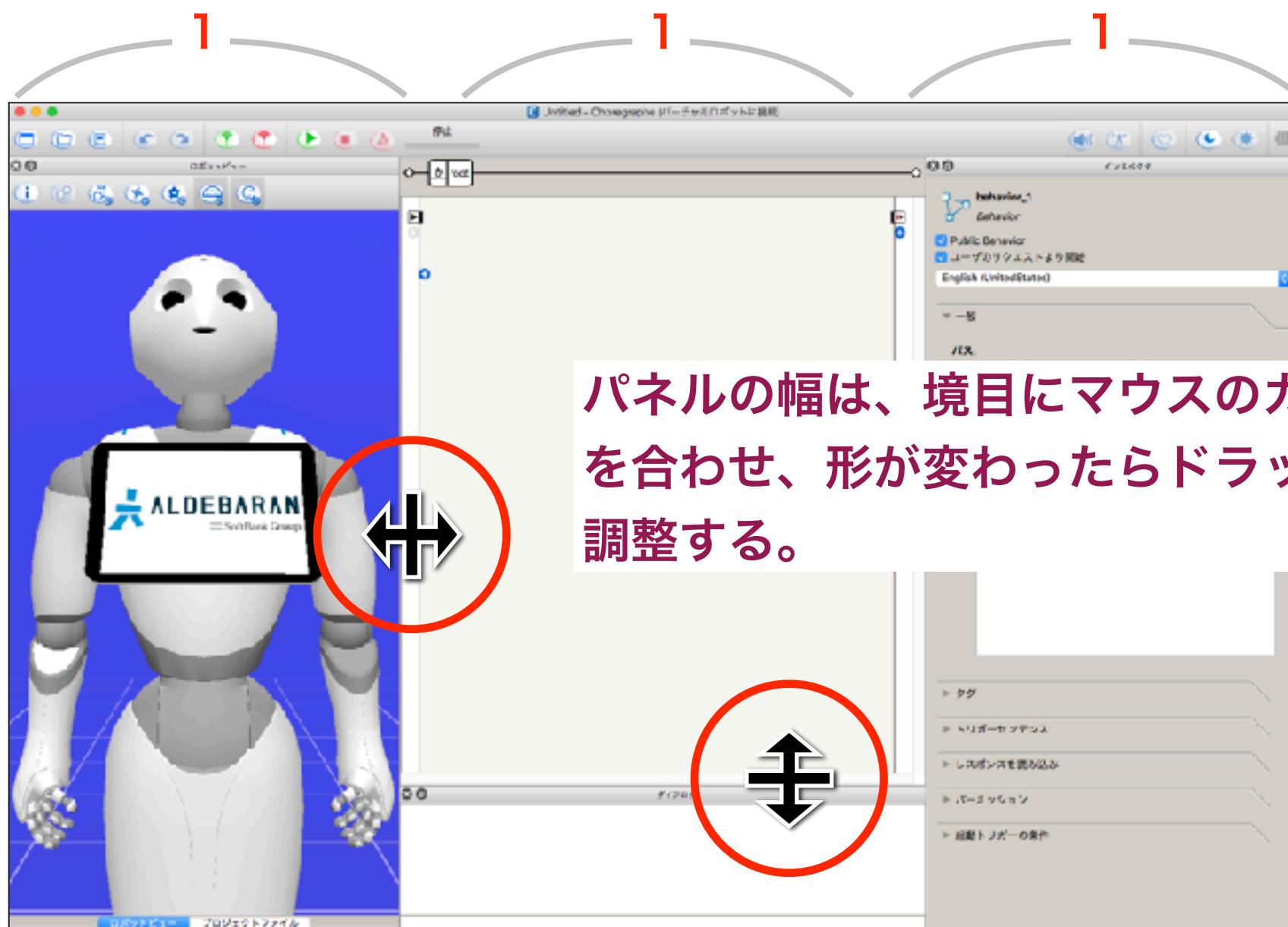
「プロジェクトファイル」とは
タブで切り替えになる。



4 コレグラフ画面のカスタマイズ がめん

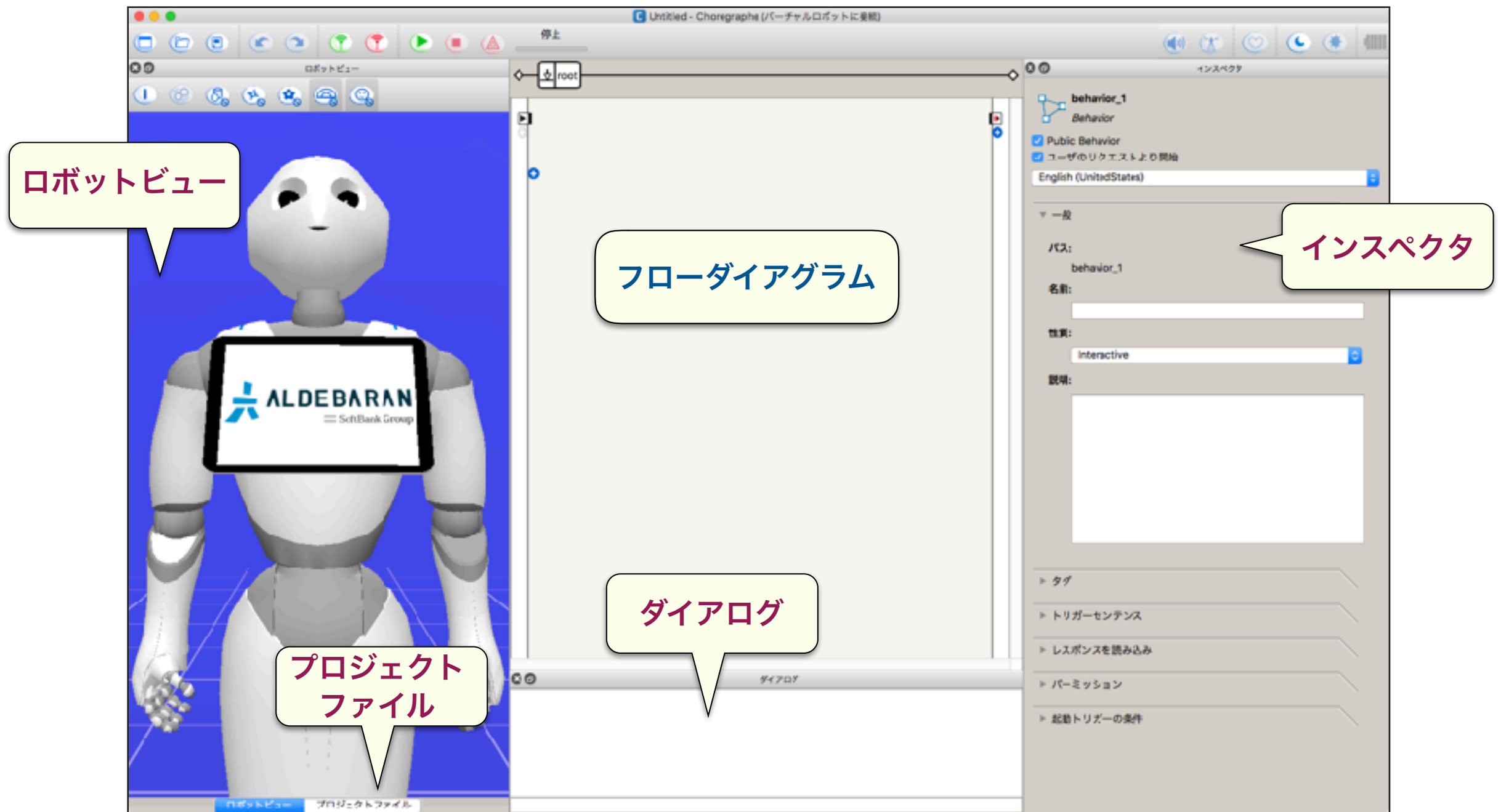
●パネルの幅を変える

パネルの横の比率は1 : 1 : 1くらいにする。

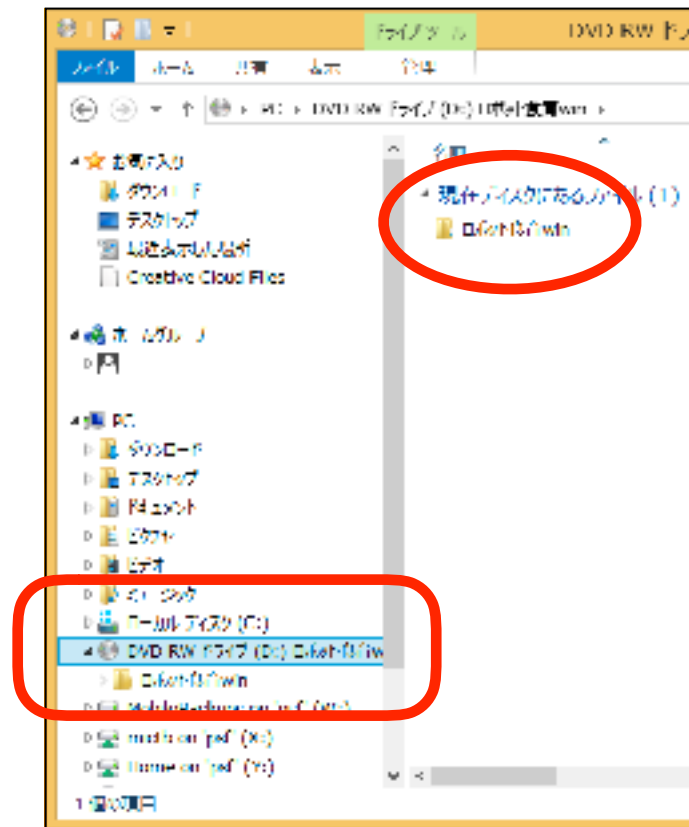


4

がめん コレグラフ画面のカスタマイズ

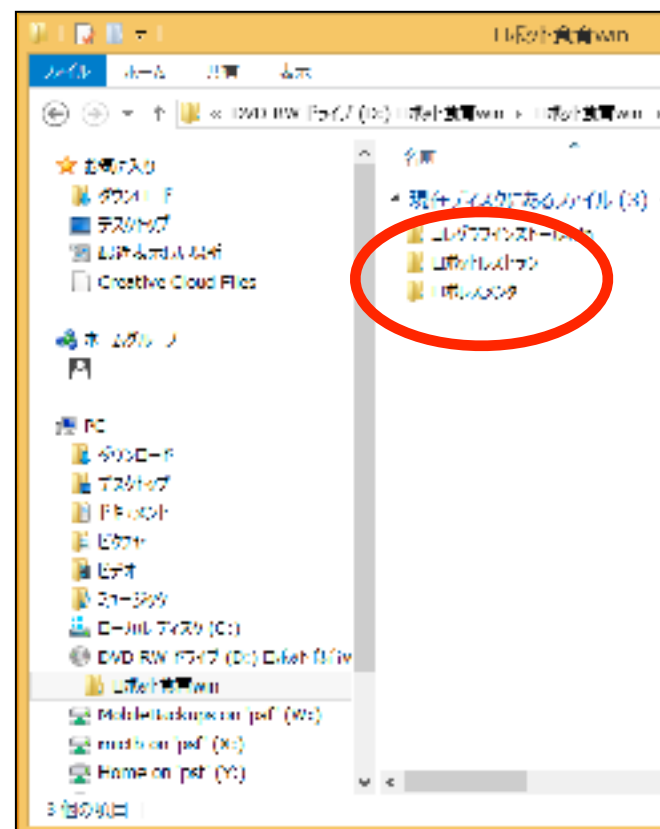


5 教材のインストール



① 「ロボット食育CD」をパソコンにセットし、CDを開く。

② 「ロボット食育win」を開く。

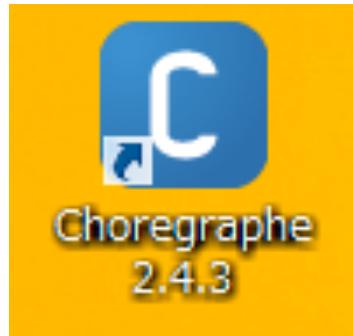


③ 「ロボットレストラン」と「ロボレスメンター」をデスクトップにコピーする。

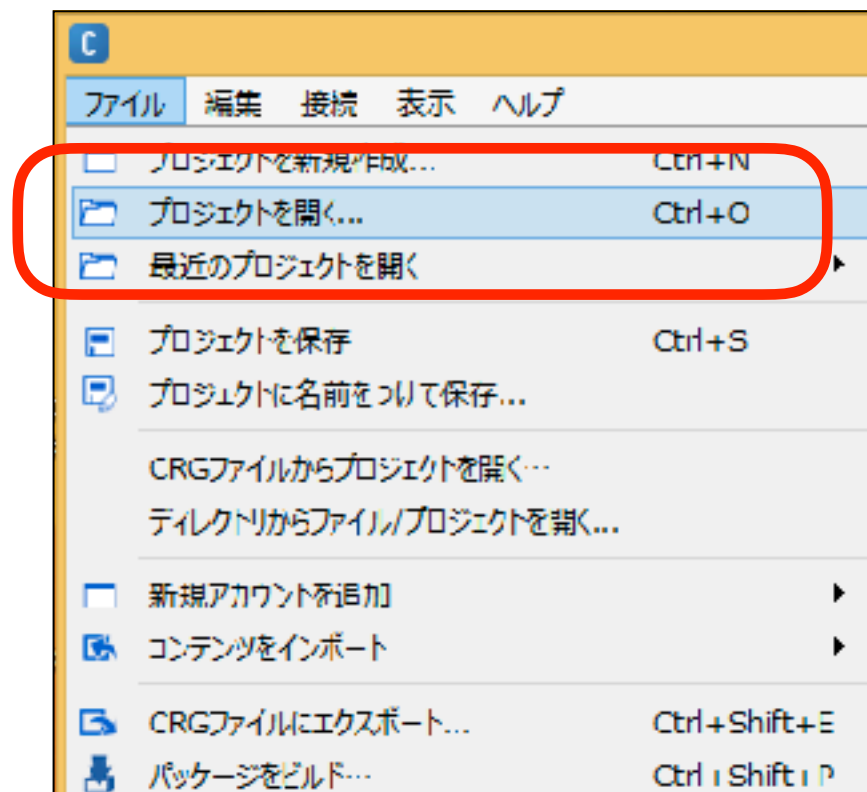
④ コピー後、CDは取り出す。



6 コレグラフで教材を開く



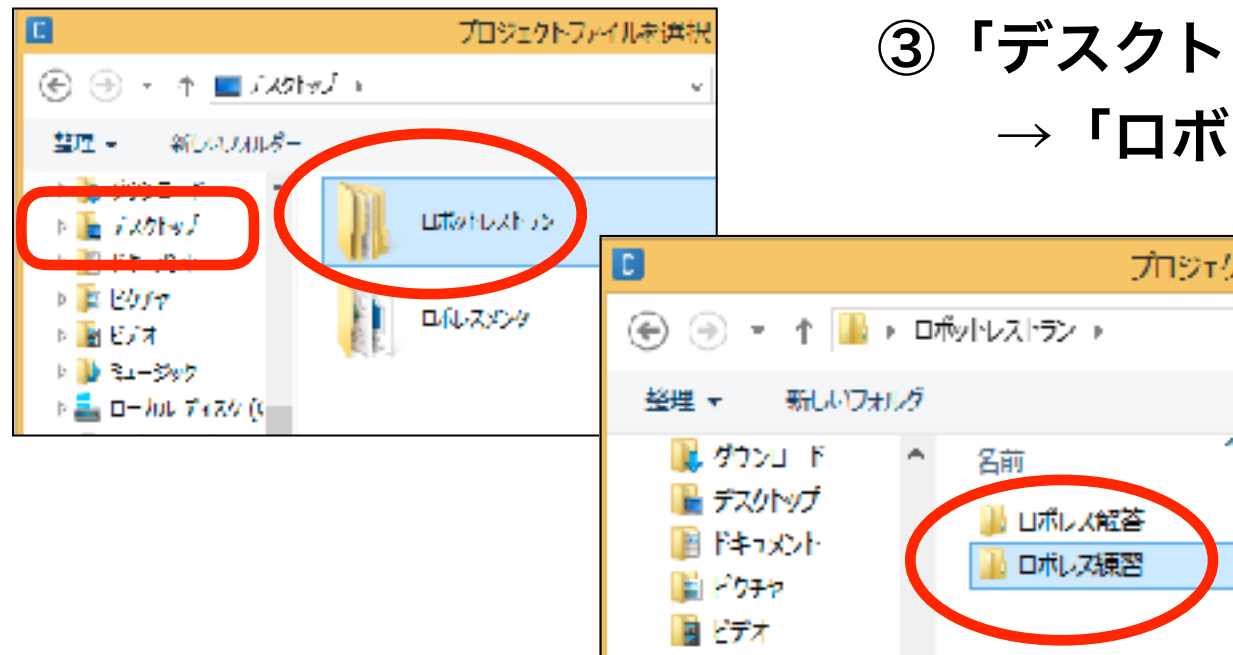
① デスクトップのコレグラフショートカットをダブルクリックし、コレグラフを起動する。



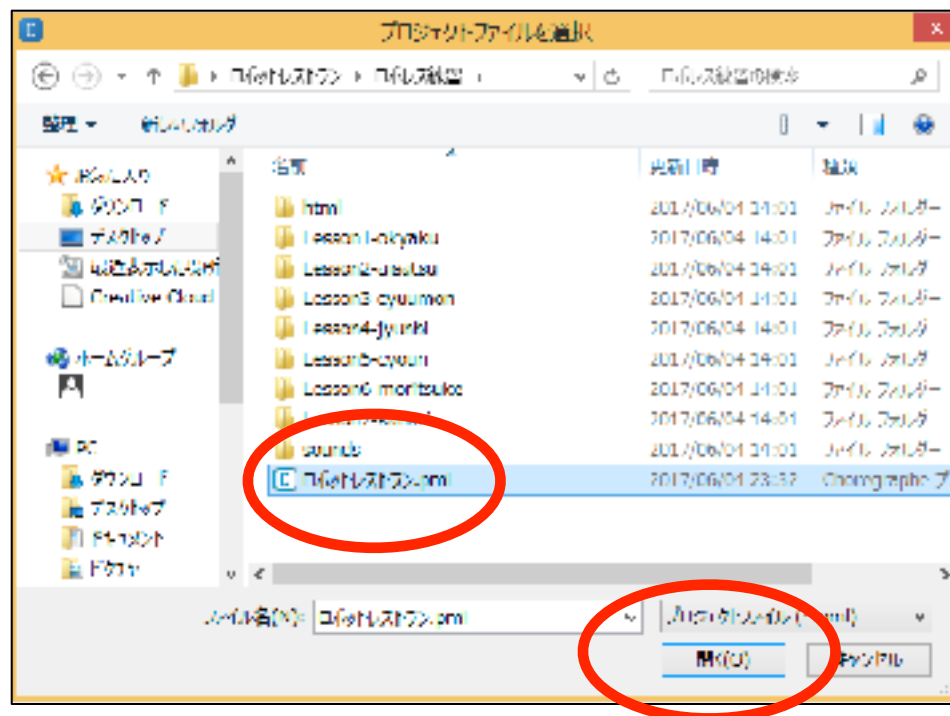
② 「ファイル」メニューから「プロジェクトを開く」を選択する。

6 コレグラフで教材を開く

③ 「デスクトップ」 → 「ロボットレストラン」
→ 「ロボレス練習」を開く。



④ 「ロボットレストラン.pml」を選択し、
「開く」をクリックする。



6 コレグラフで教材を開く

⑤ 「ロボレス練習」のプログラムが開く。

