

スマートカーを作ろう ①移動

| <u>月日</u> メンバー | - : , , , , , , , , , , , , , , , , , , , | | | | | | | |
|----------------------|--|--|--|--|--|--|--|--|
| タンク移動コマンドを動かしてみましょう! | | | | | | | | |
| 右と左のモ | ーターパワーを「50」の設定のままで | | | | | | | |
| | 1回転動かした時に進んだ距離: | | | | | | | |
| | 1秒間動かした時に進んだ距離: | | | | | | | |
| 右と左のモ | ーターパワーを「100」に設定して | | | | | | | |
| | 1回転動かした時に進んだ距離: | | | | | | | |
| | 1秒間動かした時に進んだ距離: | | | | | | | |
| 気付いたことを書いてお | きましょう。 | | | | | | | |
| | | | | | | | | |
| | | | | | | | | |
| パラメーターを変更した。 | ら、どんな動きをしたか記録をしておきましょう | | | | | | | |

| | モーターパワー | | 制御モード | | キレル / パ / よいキレナナ よ しい | | | |
|----------|---------|----|-------|----|--------------------------------|--|--|--|
| | 左 | 右 | 回転数 | 時間 | 動作(どんな動きをしたか) | | | |
| 例 | 20 | 20 | 1 | | ゆっくりとOcmくらい真っ直ぐに進んだ | | | |
| 1 | | | | | | | | |
| 2 | | | | | | | | |
| 3 | | | | | | | | |
| 4 | | | | | | | | |
| ⑤ | | | | | | | | |
| | | | | | | | | |
| | | | | | | | | |
| | | | | | | | | |
| | _ | _ | | | | | | |
| | | | | | | | | |
| | | | | | | | | |



スマートカーを作ろう ①移動

パラメーターを変更したら、どんな動きをしたか記録をしておきましょう

| | モーターパワー | | 制御モード | | 動作(どんな動きをしたか) | | |
|----------|---------|----|-------|----|-------------------------|--|--|
| $ \ $ | 左 | 右 | 回転数 | 時間 | 割TF(とんな割さをしにか) | | |
| 例 | 20 | 20 | 1 | | ゆっくりとOcmくらい真っ直ぐに進んだ | | |
| 1 | | | | | | | |
| 2 | | | | | | | |
| 3 | | | | | | | |
| 4 | | | | | | | |
| ⑤ | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |



スマートカーを作ろう ②ライントレース

| | 月 | <u>日</u> メン/ | ï— : | | , | | , | | | <u>.</u> |
|----------------|--|---------------------------|-------------|--------------------|---------------|----------------|-------------------|------|--------|----------|
| <u> </u> | 計測ポイントを決めて計測 | | | | | | | | | |
| 1 | | | | | | | | | | |
| 2 | 2. 5か所の計測ポイントの黒、白それぞれの計測値の平均値を計算しましょう。 (小数点以下は四捨五入) | | | | | | | | | |
| | | | | , | | | | | Ī | |
| | | Point 1 | Point 2 | Point 3 | Point 4 | Point | :5 平均 | 匀值 | | |
| | 黒 | | | | | | | | | |
| | 白 | | | | | | | | | |
| | よりブ | 大きな値を討 | †測したら、 | その場所は | . (|)と判 | 断できる。 | | | |
| | より小 | いさな値を計 | 測したら、 | その場所は | . (|)と判 | 断できる。 | | | |
| 1 | 可を基 | 準に「より大 | てきい」、「よ | り小さい」と | する? ―> | 基準に | こなる値が | 必要 | | |
| <u>し</u> | きい値 | 直(基準に | なる値)の | <u>)計算</u> | | | | | | |
| 4. | 4. 上で計算した計測値の平均から、黒と白を判別するためのしきい値を計算しましょう。 (少数以下四捨五入) | | | | | | | | | |
| | (| | | | | | | | | |
| Æ | <i>1</i> 11 : | | A // L | | | | | | (しきい値 | <u> </u> |
| <u>余</u> 5. | | 動作の場↑ 計等し <i>t-</i> しま | | 〜+-*UPU ○ * | 久从一 业员 | 리 ナ 뉴 2 | | こわ 2 | ごれの場合の | りまれ |
| J. | | | | に書き込み | | | - | | | ノ判 |
| (| (条件式) | | | (場合①) 条件成立の場合 | | | (場合②) 条件不成立の場合 | | | |
| Ē | 十測値 | (|)しきい値 | X11/8/2007 | <i>3</i> 1 Li | 本日刊以上の物 | | | _ | |
| - | | | | | | | | | | |
| 動作 | | | | | | | | | | |